



Introdução ao Arduino

Dúvidas

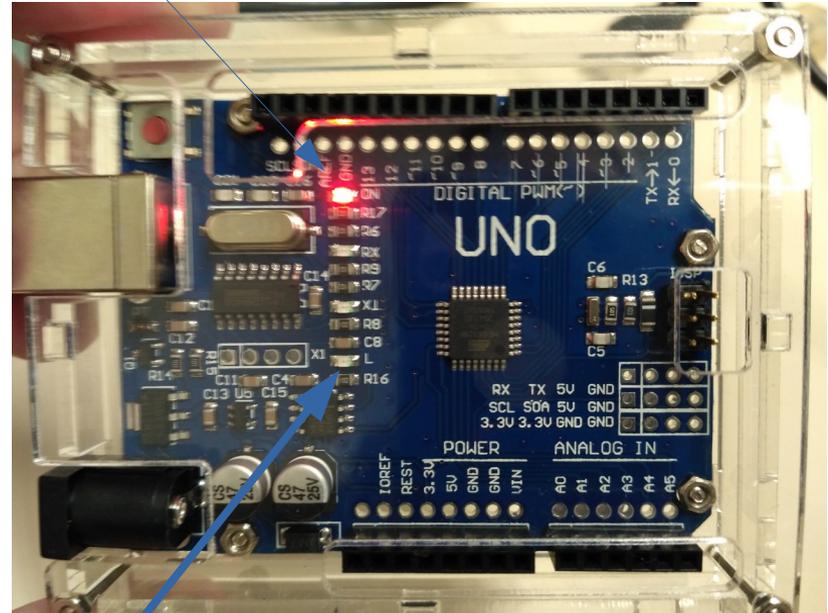
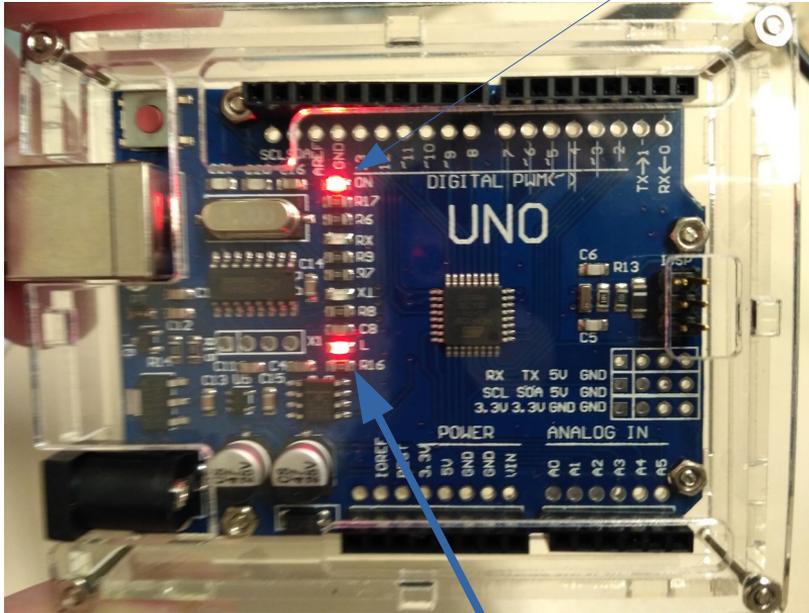


Se tiver dúvidas do que foi desenvolvido até o momento, tire-as agora, antes de prosseguirmos.

Caso contrário, vamos em frente...

Já temos um led piscando...

LED de energia – sempre aceso



LED da placa (pino 13) deverá piscar

Vamos fazer isto fora da placa

- A placa possui pinos configuráveis como entradas ou saídas
 - Digitais: binário / ligado e desligado
 - 0 ou 1 LOW ou HIGH 0v ou 5v
 - Analógicas: uma gama de valores entre mínimo e máximo

Posição

Pinos de energia
POWER

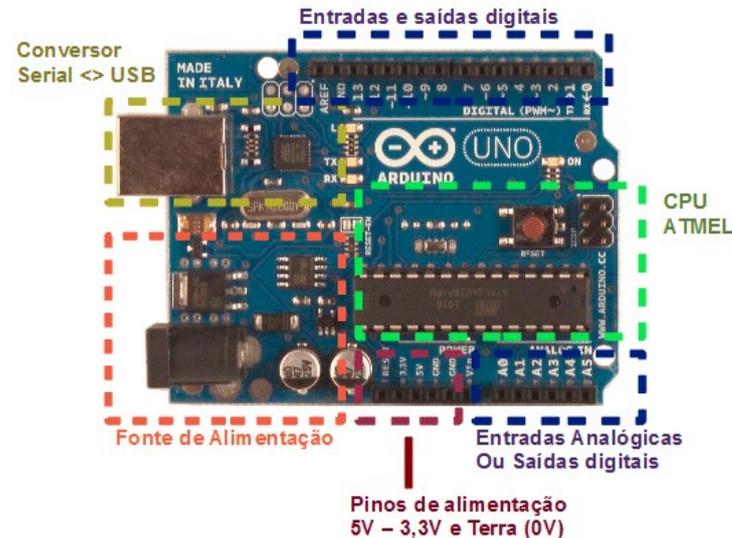
Entradas Analógicas



Entradas /
Saídas
Digitais

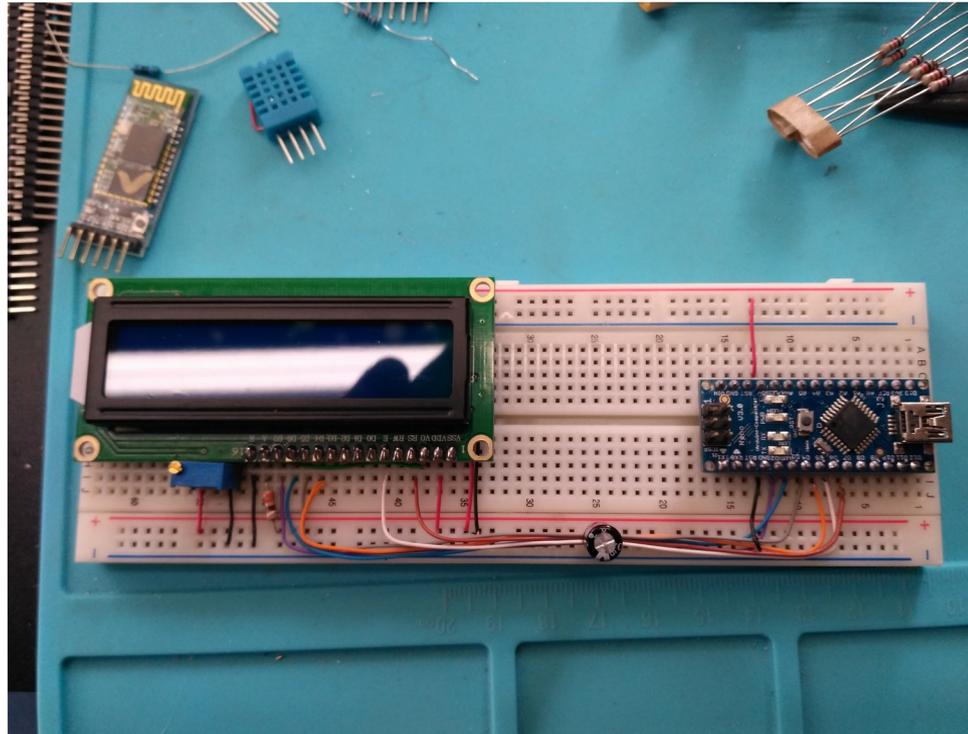
Ligar led fora da placa

- Vamos usar e reusar o código já testado, mudando o número da porta que usaremos como saída

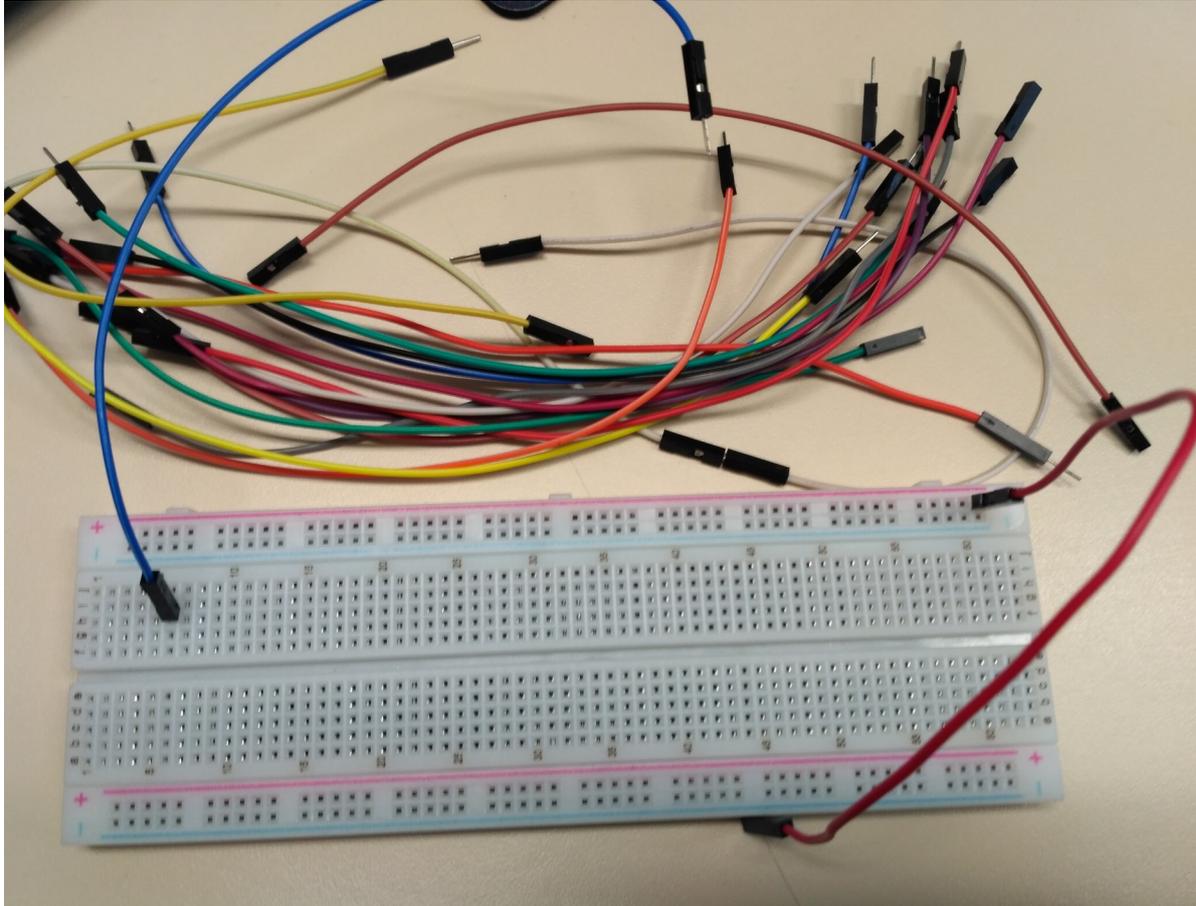


Breadboard / Protoboard

- Placa para montagens experimentais



Breadboard / Protoboard



Breadboard / Proto-board

Nas barras horizontais todos os pinos são ligados juntos (mas o '+' é independente do '-'). Nas verticais, os pinos são ligados juntos, mas a barra de cima não é ligada na de baixo, e cada coluna é independente.

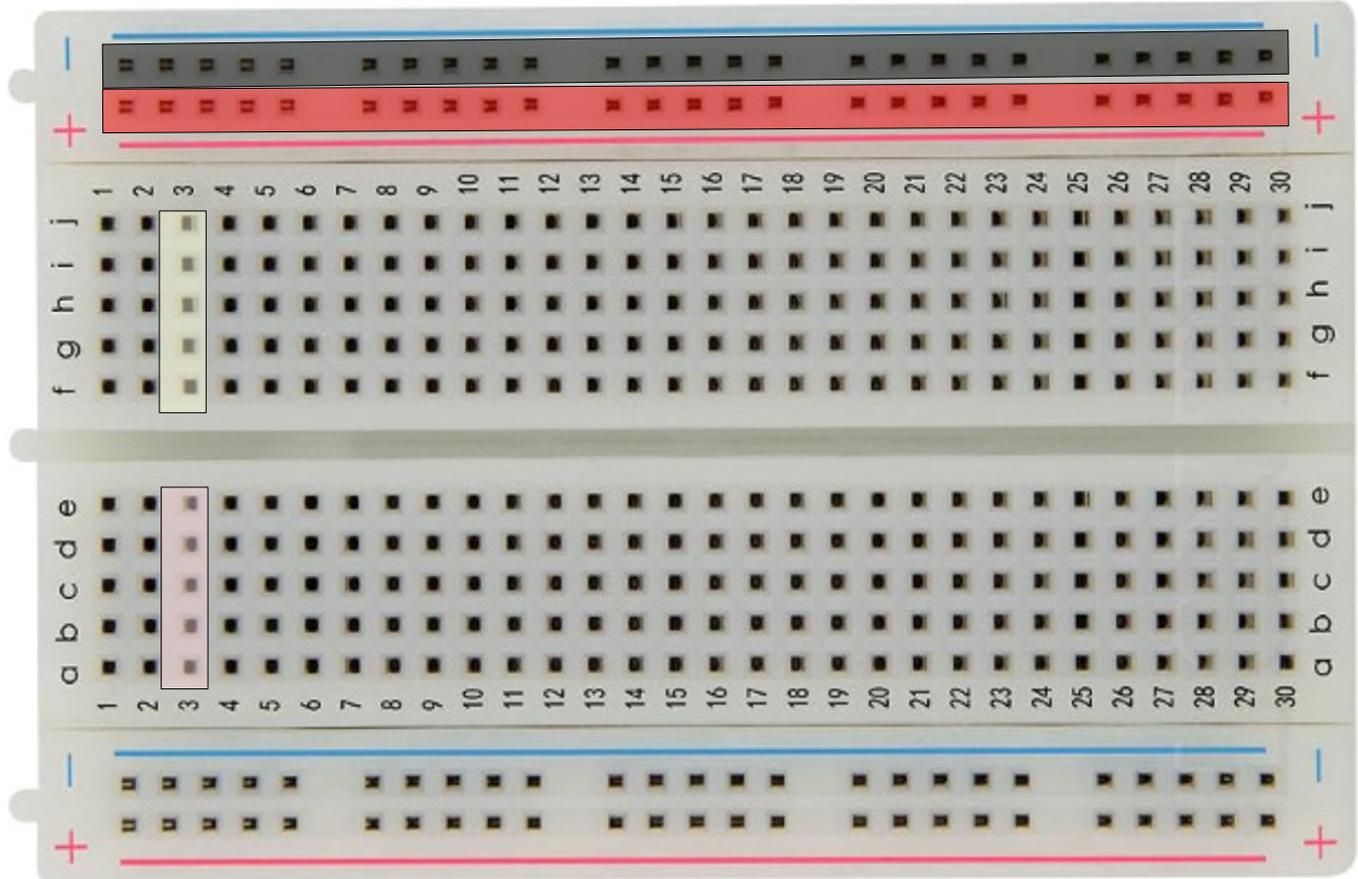
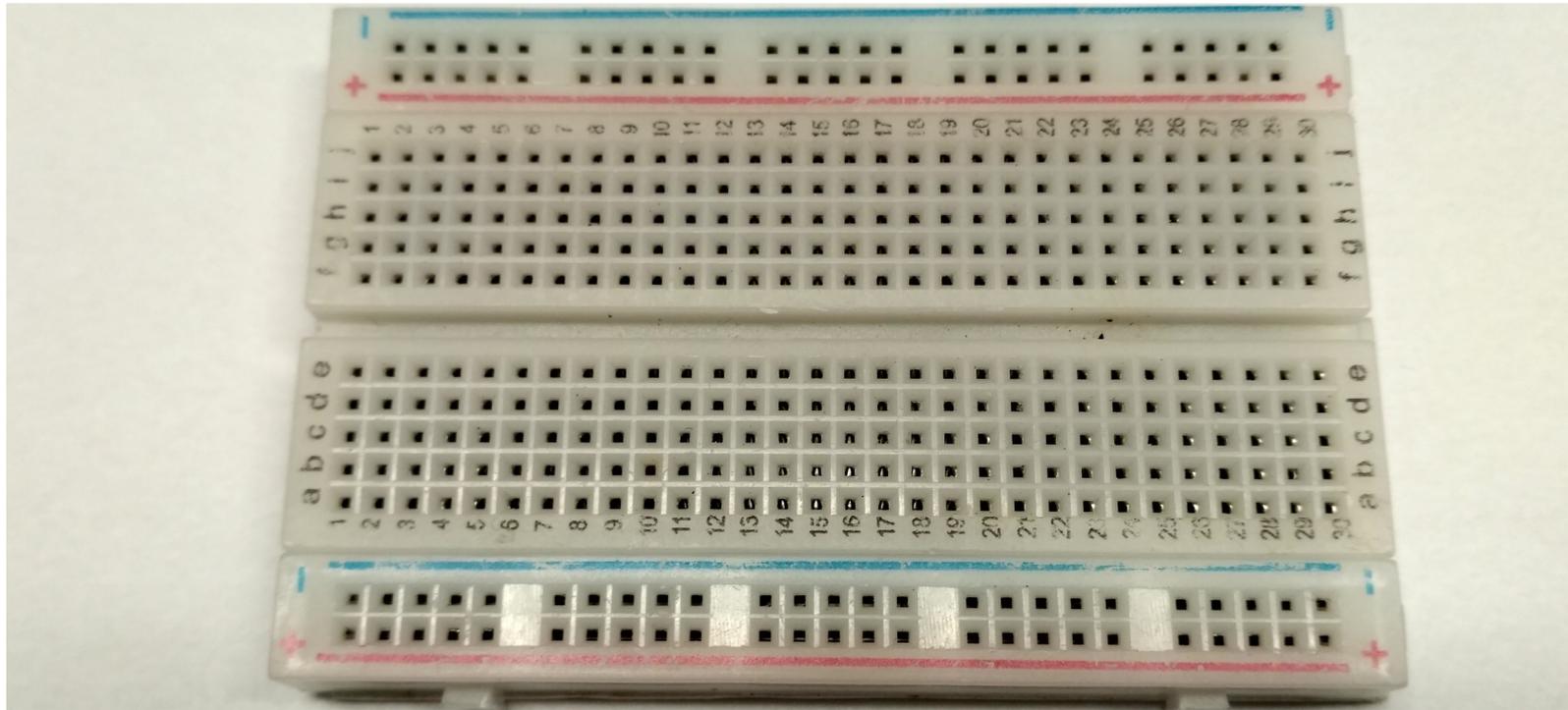


Imagem: A posteriori

simao@uptr.br - 2025
 1010000 0100000 1110010 0100000 1101111 0100000 1100110 0100000 1010011 0100000 1101001 0100000 1100000 0100000 1101111

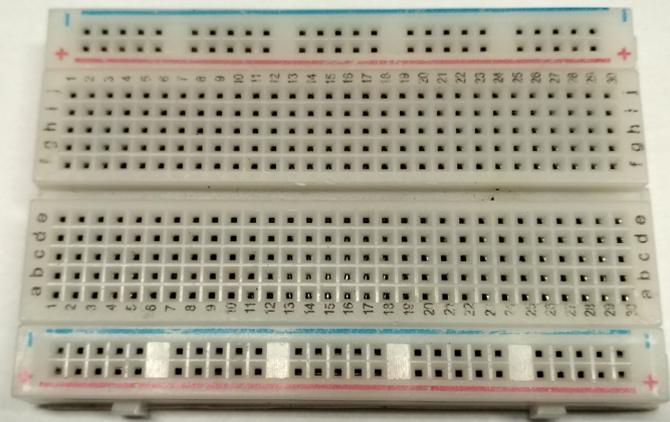


Organização matricial, identificável por linhas alfabéticas e colunas numéricas para facilitar a disposição de componentes.



As barras horizontais identificando terminais negativo (-) e **positivo (+)** são sugestões. Não são polarizadas, servem para organização

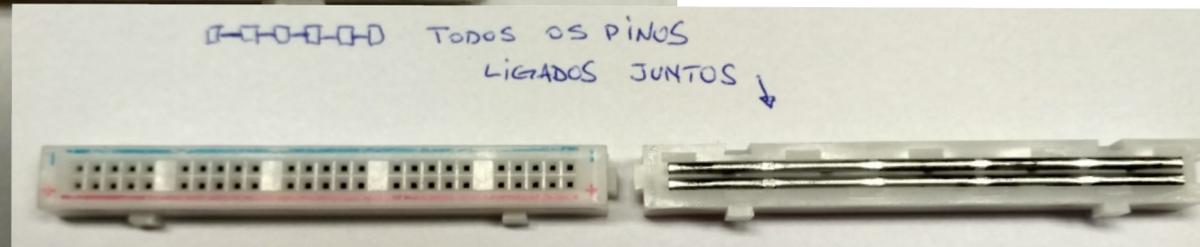
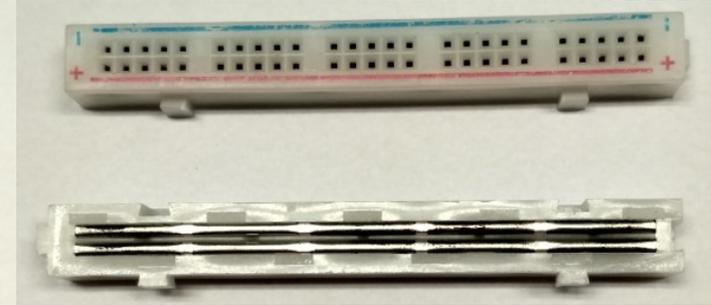
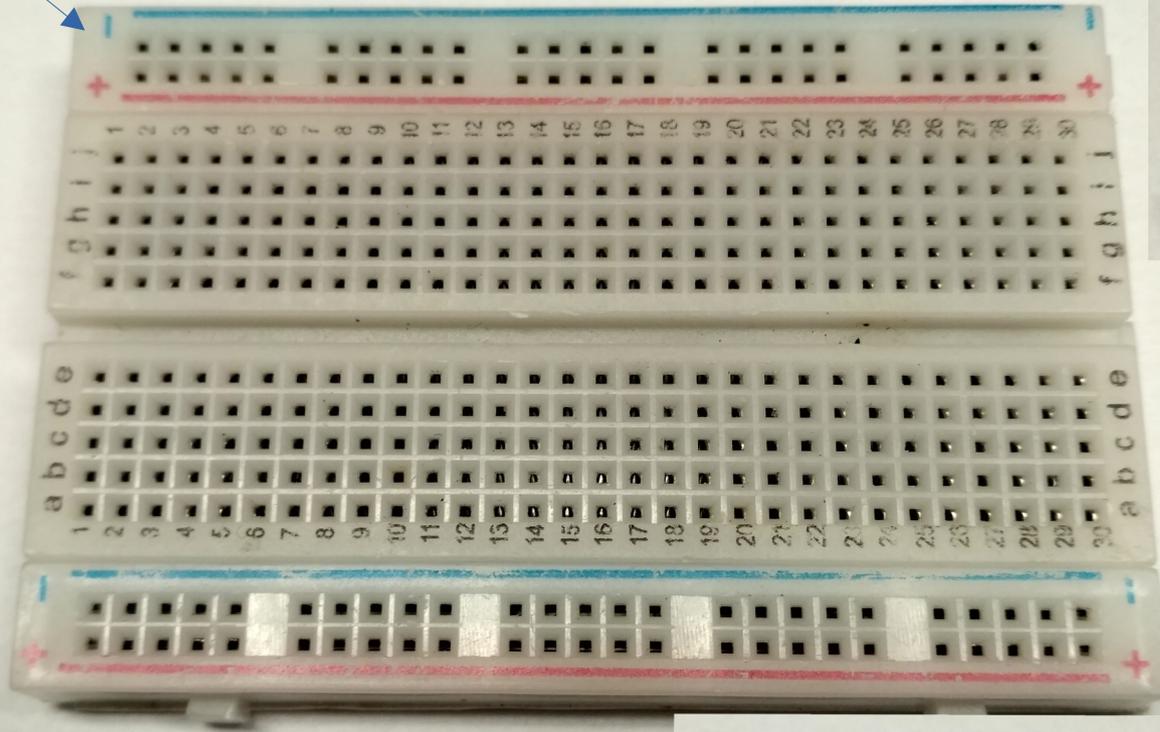
Visão externa



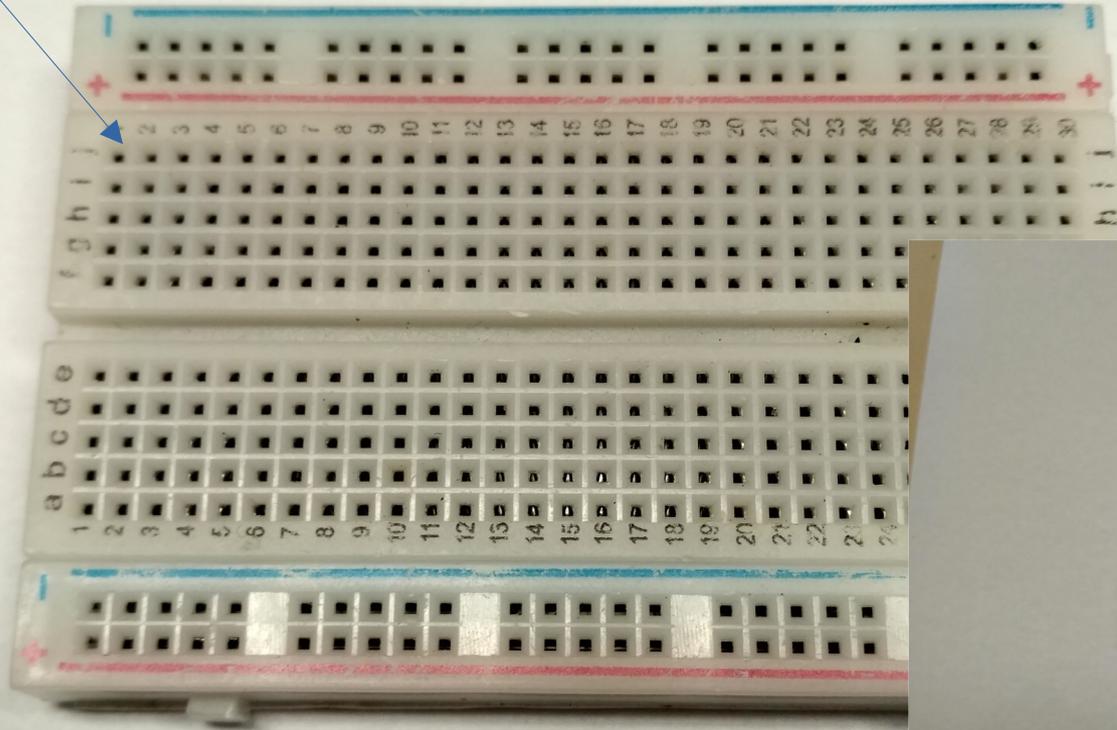
Visão interna – conexões elétricas



Barras de conexão horizontal de distribuição de energia: todos os pinos da mesma barra estão interconectados

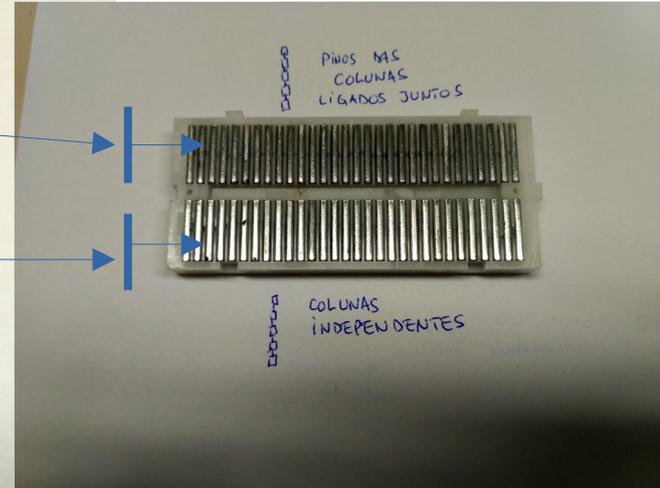
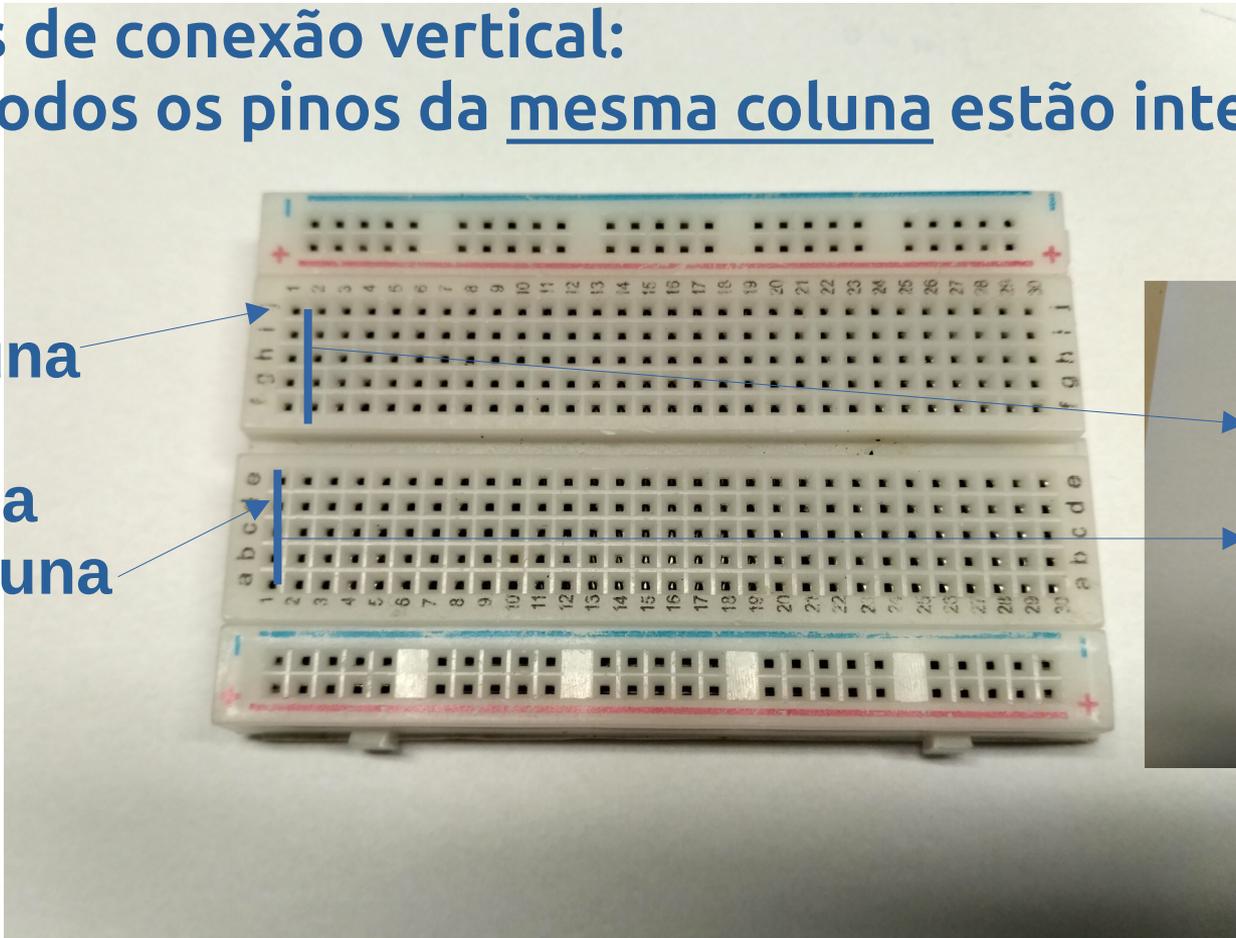


Colunas de conexão vertical:
todos os pinos da mesma coluna estão interconectados

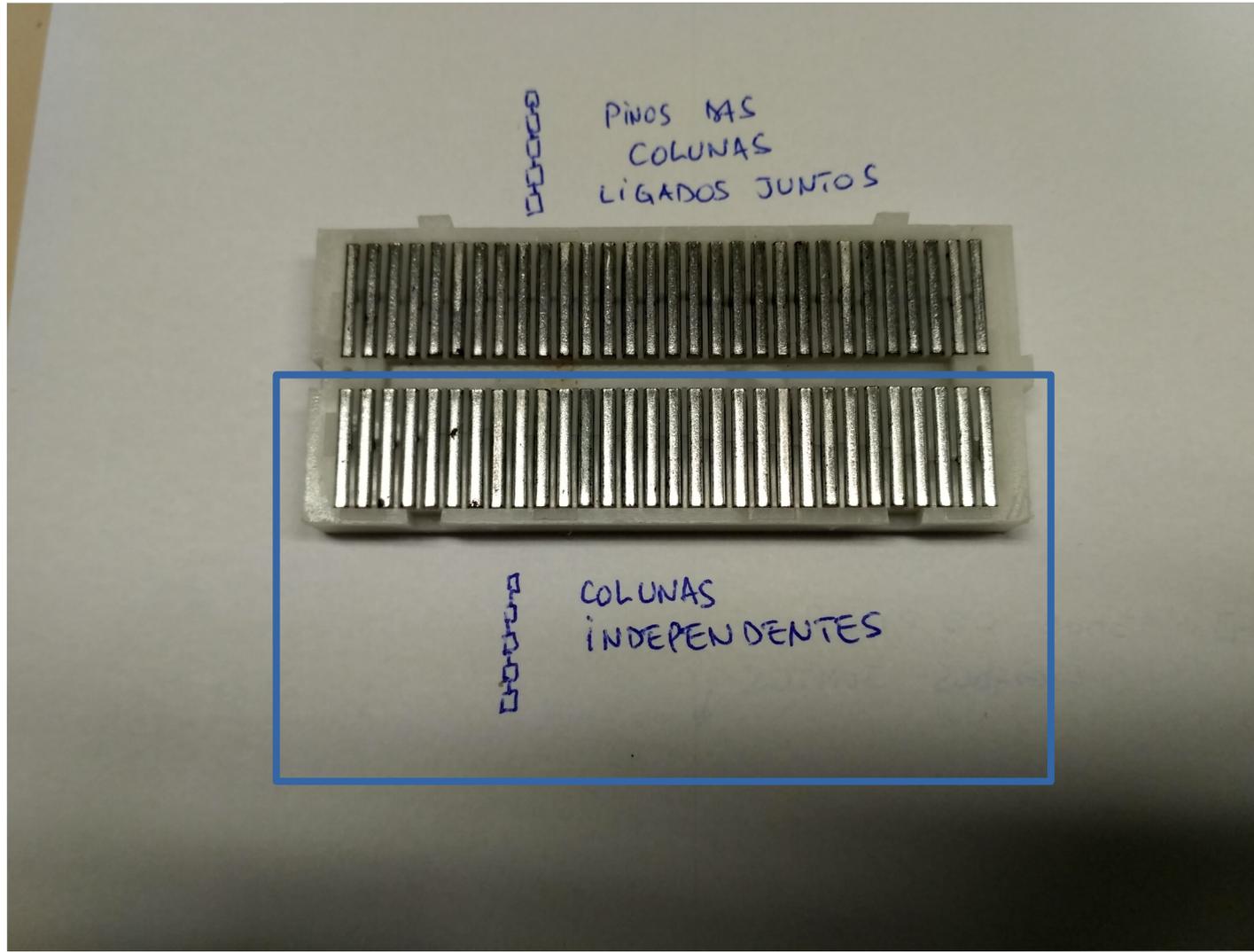


Colunas de conexão vertical: todos os pinos da mesma coluna estão interconectados

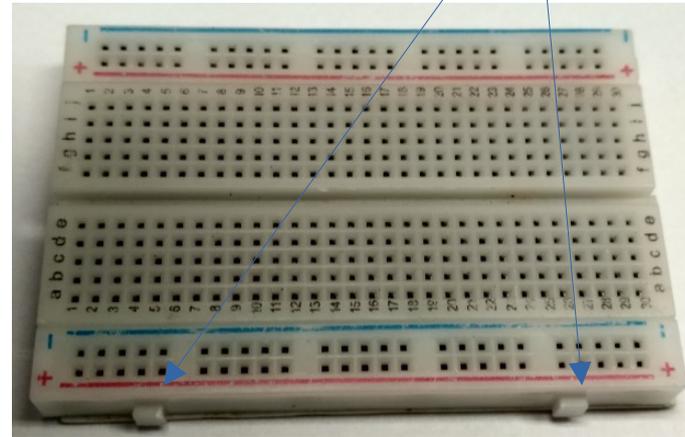
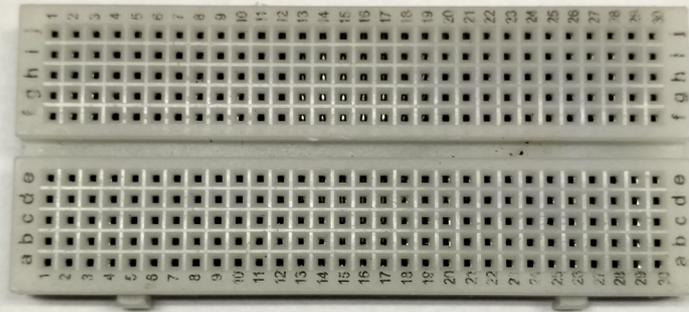
Esta coluna **não** está conectada nesta coluna



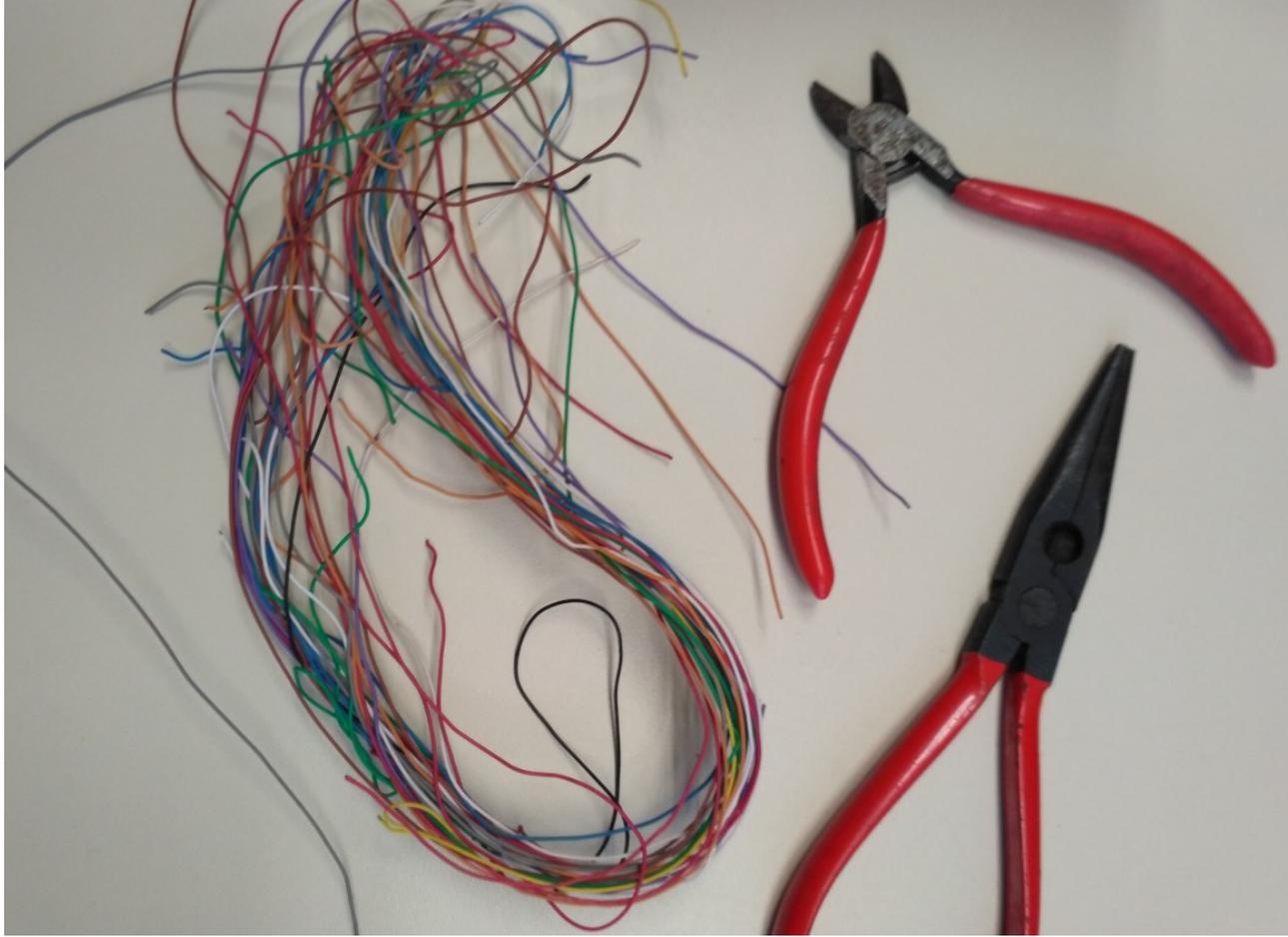
1010000 0100000 1100110 0100000 1100110 0100000 1010011 0100000 1101001 0100000 1101001 0100000 1100001 0100000 1101111



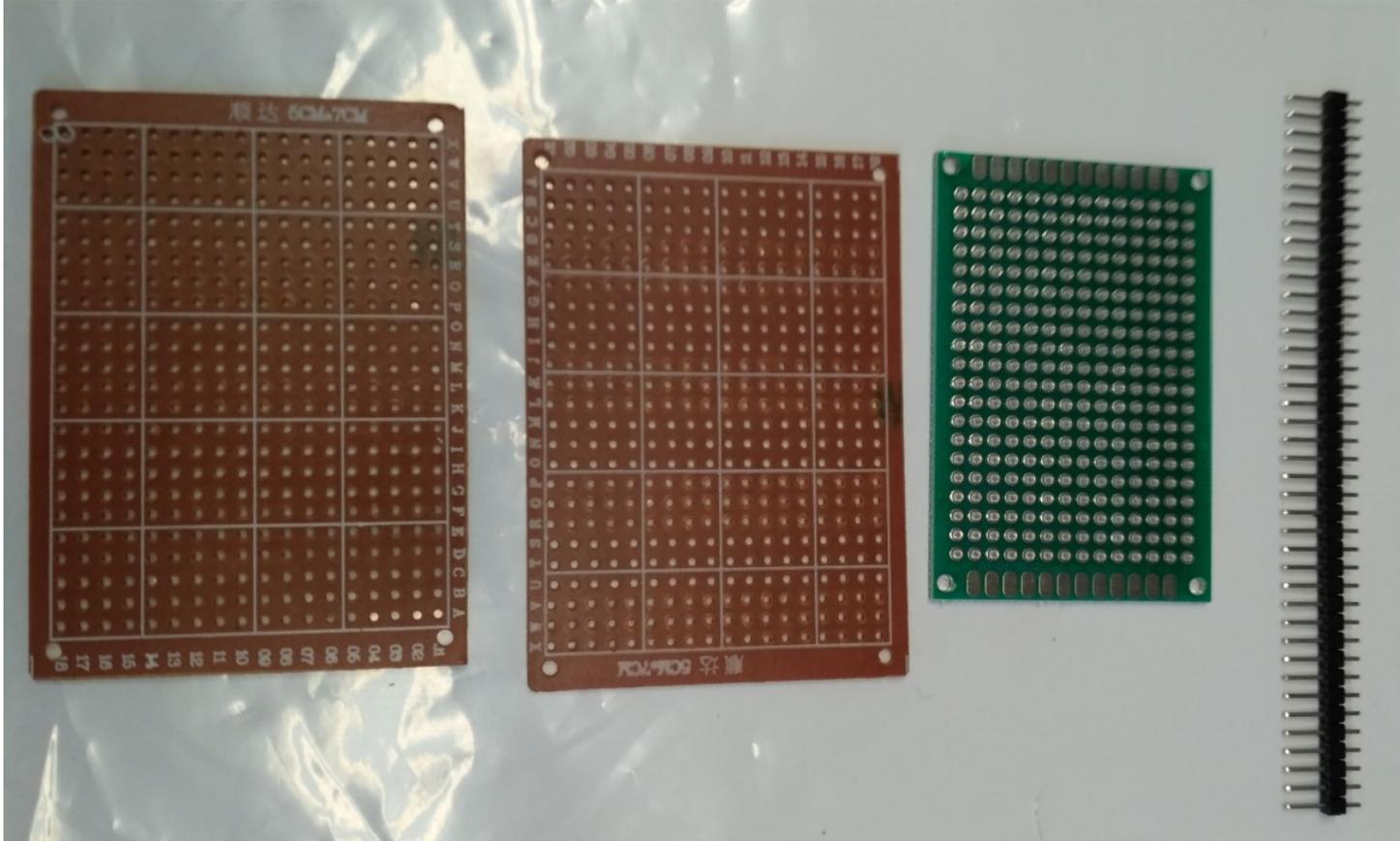
Algumas placas podem ser desmontadas quanto às barras e colunas e todas podem ser associadas para criar placas maiores por meio de encaixes



Ferramentas e fios



Placas padronizadas - soldagem



Vamos trabalhar



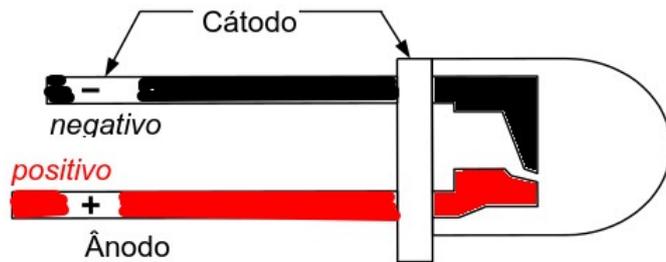
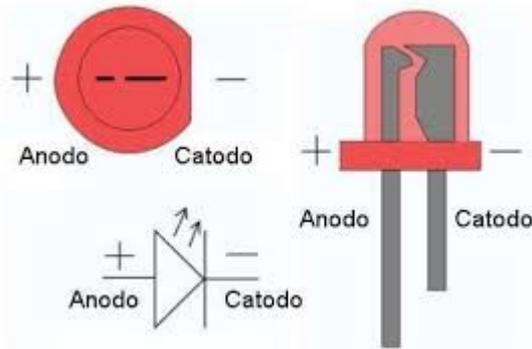
O que precisamos?

- Arduino e IDE configurados
- *Breadboard* e fios de conexão
- Um LED, um resistor
 - O resistor é necessário em função de que o LED trabalha com características elétricas diferentes do Arduino
 - Na sequência, veremos como determinar o valor do resistor

Início da eletrônica teórica



Diodo emissor de luz - LED



É um componente que possui **polaridade** definida, um lado vai ligado à tensão positiva e outro à negativa da fonte.

O Arduino trabalha com 5V; algumas placas trabalham com 3,3V. Os leds vermelhos trabalham com 1,7V, o amarelo com 2V e o verde com 2,1V. Azuis e brancos beiram 3V e infravermelhos 1,1V.

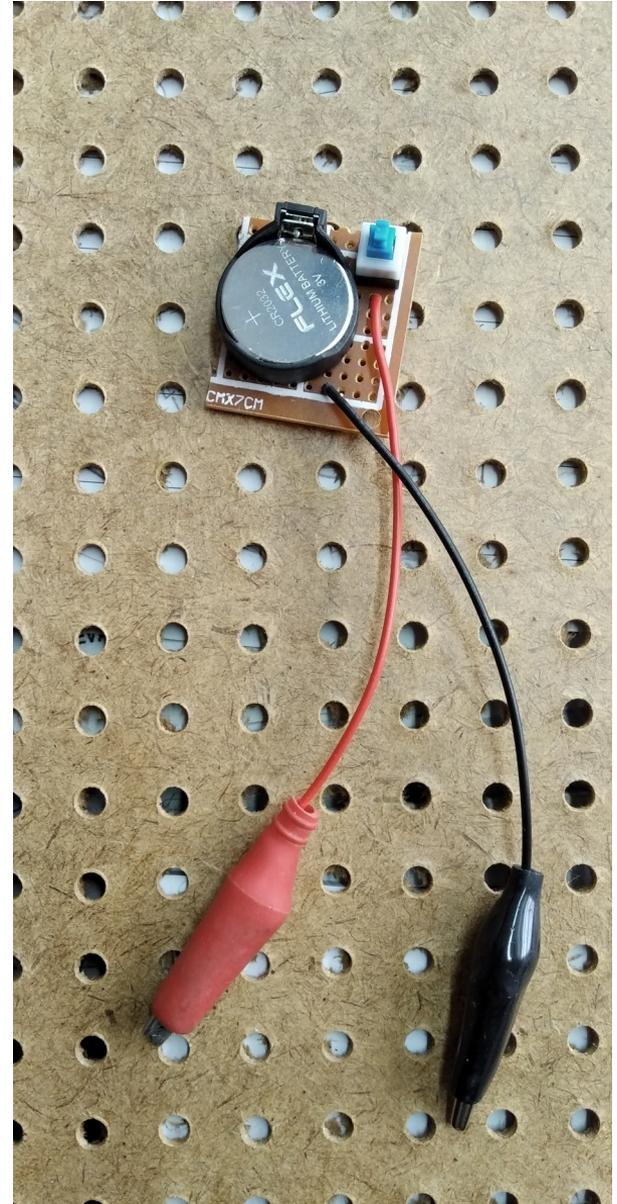
A corrente dos leds dificilmente ultrapassa 20mA.

O símbolo do LED é  (ou  ou )

Polaridade

- Se tiver dúvidas quanto à polaridade do LED, use um multímetro ou uma pequena bateria (CR2032) para testar.
 - Regra geral –
vermelho é positivo e
preto é negativo

Imagem: do autor



Polaridade

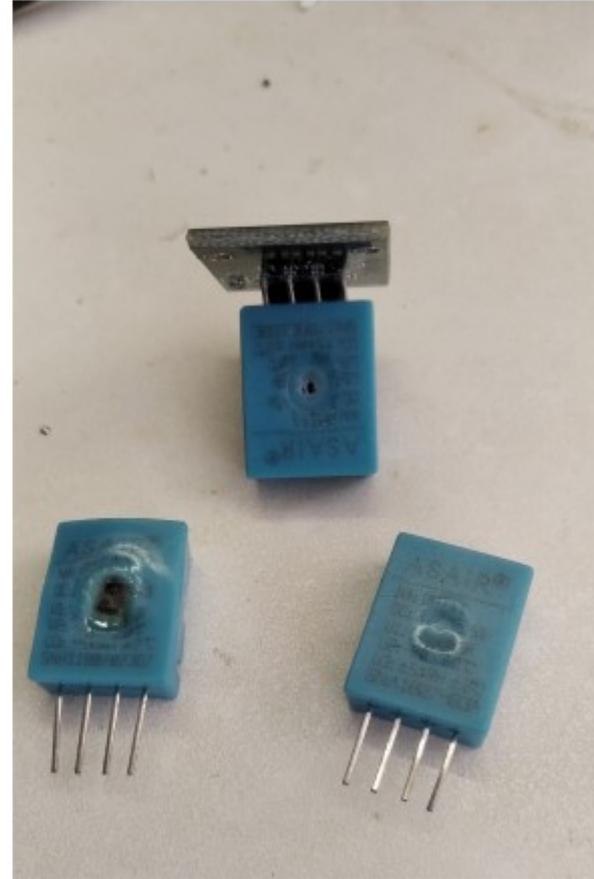
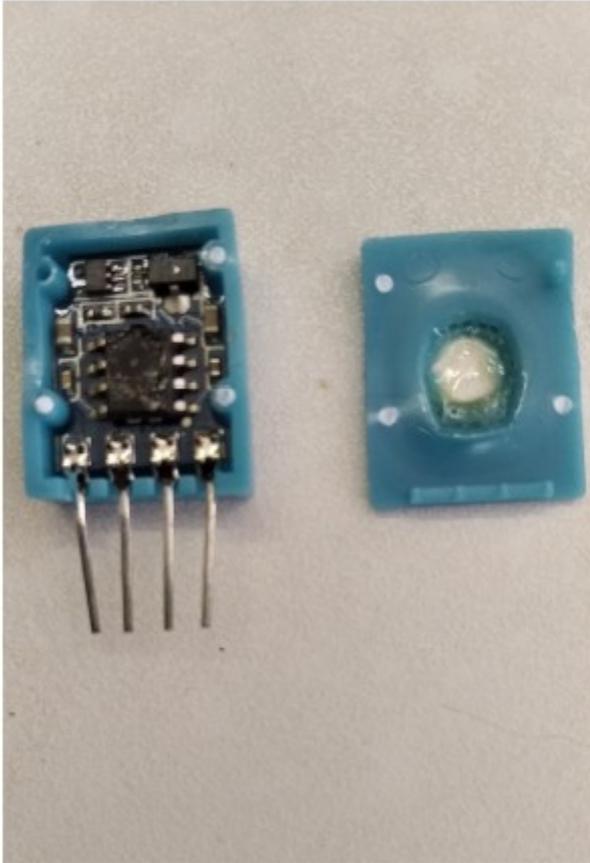
- Regra geral:
 - **Positivo (+)** é **Vermelho** e vai ligado no **5V**
 - **Negativo (-)** é **Preto** e vai ligado no **GND** (ou no **0V**)

(isto facilita a identificação, mas, obviamente, a cor do isolamento do condutor não altera o circuito elétrico; você pode utilizar os fios das cores que estiverem disponíveis – mas, preste atenção na polaridade, ligue positivo com positivo e negativo com negativo).

Há problemas em inverter?

- A inversão da polaridade em um componente polarizado, tal como o led, um transistor e alguns tipos de capacitores, poderá queimá-lo.
- Também poderá haver dano na placa do Arduino.

Há problemas em inverter?



<https://tiaplicada.ufpr.br/wp-content/uploads/2023/06/destruirarduino.pdf>



TI Aplicada

<https://tiaplicada.ufpr.br>



Como destruir um Arduino?

A ideia não é destruir, e sim saber o que fazer para **não** destruir...

Traduzido de: *10 Ways to Destroy An Arduino*

Nem sempre tem fusível



ATENÇÃO

A placa do Arduino UNO suporta no máximo 20mA (0,02 A) de corrente em cada saída, e no máximo 200mA (0,2 A) no total (e com limitações a grupos de portas...).

Procure usar sempre menos do isto!

Como limitar a corrente/ tensão

- De forma a adequar as grandezas elétricas disponíveis na placa do Arduino às características do led, usamos resistores.

Resistores

- Como diz o nome, são componentes que resistem à passagem da corrente elétrica.
- Em função do esforço realizado para a passagem por um resistor será gerada uma queda na tensão disponível.

Lei de Ohm

- Estudada na cadeira de física do ensino médio, a Lei de Ohm estabelece uma relação entre tensão, corrente e resistência.
- A queda de tensão é dada pelo produto da corrente pela resistência:
 - $E = R \cdot I$

Valor do resistor

- Vamos estabelecer uma baixa corrente para nosso resistor, 10mA (0,01A), e vamos calcular para que produza uma queda de 3V na tensão:
 - $E = R.I$
 - $3V = R.0,01$
 - $R = 300 \Omega$ (300 ohms)

Séries comerciais de resistores

	A	B	C	D
1	Valor	E24	E12	E6
2	1	5,00%	10,00%	20,00%
3	1,1	5,00%		
4	1,2	5,00%	10,00%	
5	1,3	5,00%		
6	1,5	5,00%	10,00%	20,00%
7	1,6	5,00%		
8	1,8	5,00%	10,00%	
9	2	5,00%		
10	2,2	5,00%	10,00%	20,00%
11	2,4	5,00%		
12	2,7	5,00%	10,00%	
13	3	5,00%		
14	3,3	5,00%	10,00%	20,00%
15	3,6	5,00%		
16	3,9	5,00%	10,00%	
17	4,3	5,00%		
18	4,7	5,00%	10,00%	20,00%
19	5,1	5,00%		
20	5,6	5,00%	10,00%	
21	6,2	5,00%		
22	6,8	5,00%	10,00%	20,00%
23	7,5	5,00%		
24	8,2	5,00%	10,00%	
25	9,1	5,00%		

Existem várias séries de valores padronizados para os resistores.

Nos circuitos, escolhe-se o componente comercial de valor mais próximo do desejado.

Os resistores são fabricados/ vendidos baseando-se em um valor central, ao longo do qual temos variações para mais ou para menos (tolerância).

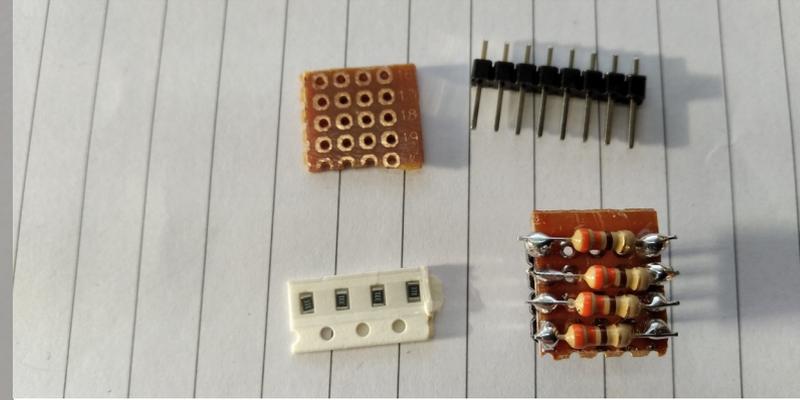
Os valores indicados ao lado terão multiplicadores dados por potências de dez (ex.: x 10, x10.000, etc).

E o nosso resistor de 300Ω ?

- Os valores mais próximos seriam 2,7; 3 e 3,3; todos multiplicados por 100.
- A escolha óbvia seria $3 \times 100 = 300$, porém nem sempre temos à mão o valor desejado.

12	2,7	5,00%	10,00%	
13	3	5,00%		
14	3,3	5,00%	10,00%	20,00%
15	3,6	5,00%		

Aspecto de resistores



Código de cores

Cor	1ª Faixa	2ª Faixa	Nº de zeros/multiplicador	Tolerância
Preto	0	0	0	
Marrom	1	1	1	
Vermelho	2	2	2	
Laranja	3	3	3	
Amarelo	4	4	4	
Verde	5	5	5	
Azul	6	6	6	
Violeta	7	7	7	
Cinza	8	8	8	
Branco	9	9	9	
Dourado			x0,1	
Prata			x0,01	
Sem cor				± 20%



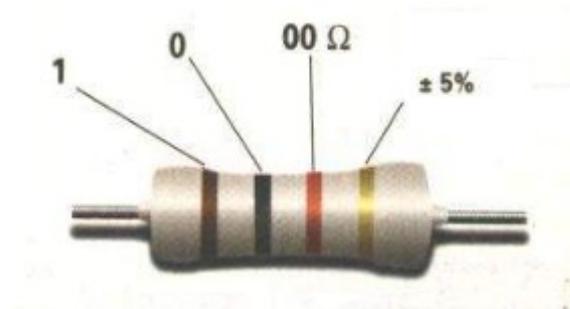
Resistores são identificados por códigos de cores, conforme mostrado ao lado.

O resistor que aparece abaixo possui (marrom=)1 (preto=) 0 (vermelho=) 00 ohms, ou 1000 ohms, ou 1000 Ω (normalmente identificado como sendo de 1k Ω).

Código de cores

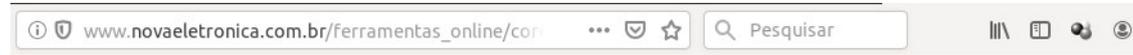
<https://tiaplicada.ufpr.br/wp-content/uploads/2025/06/coresresistores.pdf>

Valores padronizados de resistores						
						
						
						
						
						
						
						



Calculadora *online*

http://www.novaeletronica.com.br/ferramentas_online/cores-de-resistor-online.php



Calculo Online de Cores de Resistores

Calculadora de código Da Cor Do Resistor

Entre com as cores das faixas do resistor e obtenha seu valor em Ohms (Ω)

Marron ▾

Preto ▾

Verde ▾

Dourado ▾

Valor Da Resistência:

1000 Kohms, +/-5%



Finalmente, nossas opções usuais



Vermelho (2), violeta (7),
marrom (1 zero, x10) =
270 Ω



Laranja (3), Preto (0),
marrom (1 zero, x10) =
300 Ω



Laranja (3), Laranja (3),
marrom (1 zero, x10) =
330 Ω

Pode usar outro valor?

- Pode, MAS:
 - Se for menor do que 100 ohms a corrente pode aumentar em demasia, queimando a placa
 - Em especial se forem vários leds ligados
 - Se for superior a 1000 ohms (1k), a corrente pode não ser suficiente para que o led acenda
 - Procure utilizar valores entre 150 ohms e 1000 ohms

Fim da eletrônica teórica



Dúvidas



Se tiver dúvidas do que foi desenvolvido até o momento, tire-as agora, antes de prosseguirmos.

Caso contrário, vamos em frente...

Ligar led externo

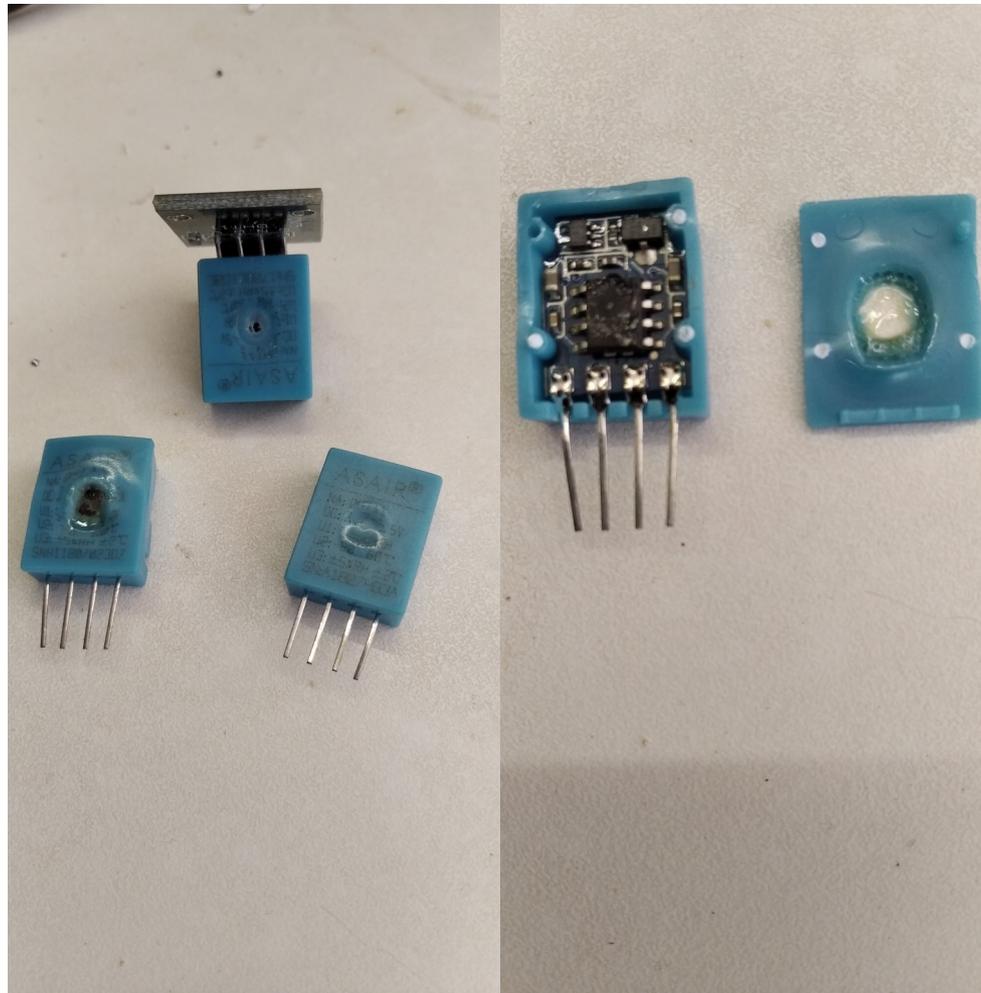
- Primeiramente vamos levar a energia para a *breadboard* e testar
- Depois, iremos mudar o código que faz piscar o led da placa do Arduino para que pisque o led externo

Evite problemas.

Trabalhe com a energia desligada
(desconecte o cabo USB).

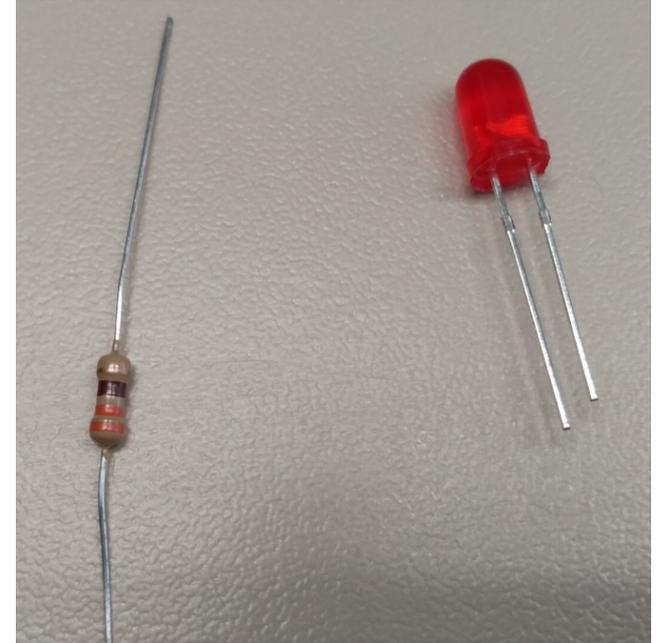
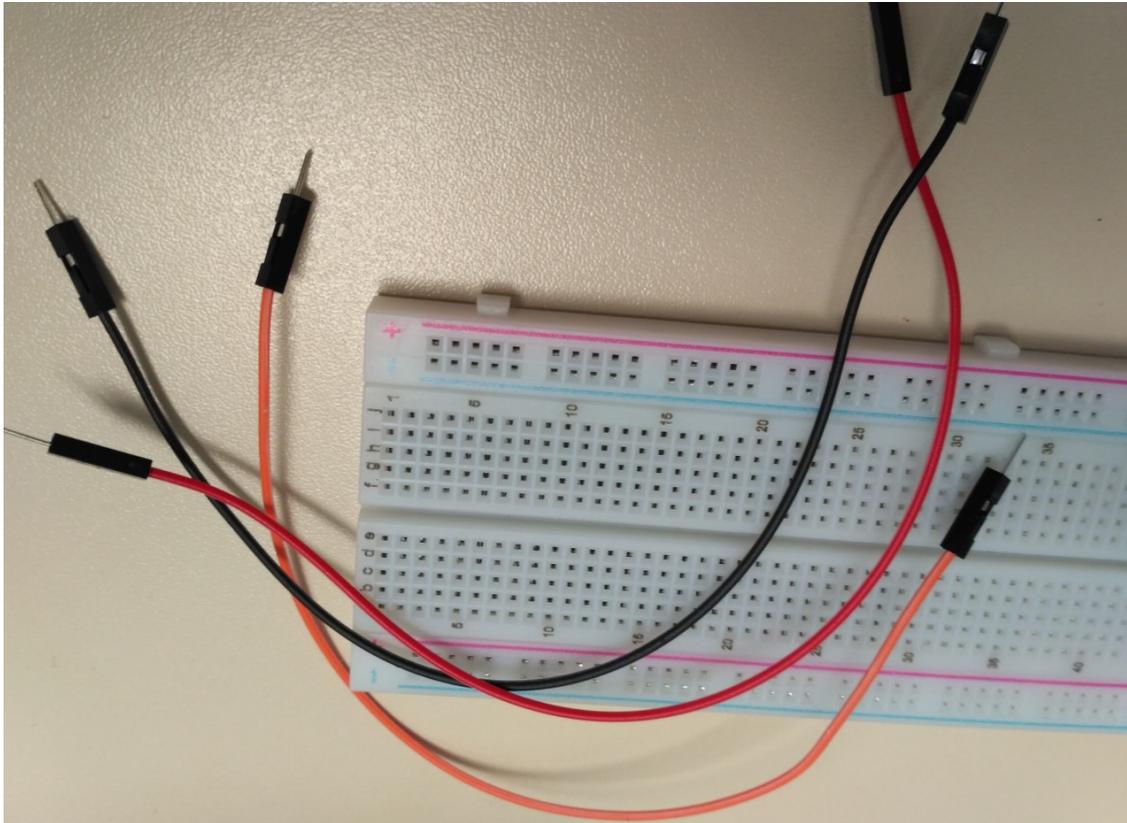
Evite problemas.

Atenção à polaridade* dos componentes. Se você inverter (o positivo com o negativo)...



* polo positivo, polo negativo, não pode inverter

Componentes necessários



Outros componentes

<https://tiaplicada.ufpr.br/wp-content/uploads/2025/06/componenteslogicofisico.pdf>

Adaptado da revista Electronique et loisirs nº 2, 1999.

Símbolo	Abr.	Componente	Aspecto físico
	R	Resistência, resistor	
	R ou P	Trimmer ou Resistor ajustável ou Trimptot	
	P ou POT.	Potenciômetro	
	PR LDR	LDR, fotoresistor	
	C	Capacitor/ Condensador (cerâmico ou de poliéster)	
	CV	Capacitor variável	

10 Ω

100

100 Ω

101

220 Ω

220

4,7 kΩ

472

10 kΩ

103

47 kΩ

473

220 kΩ

224

Identificação dos valores

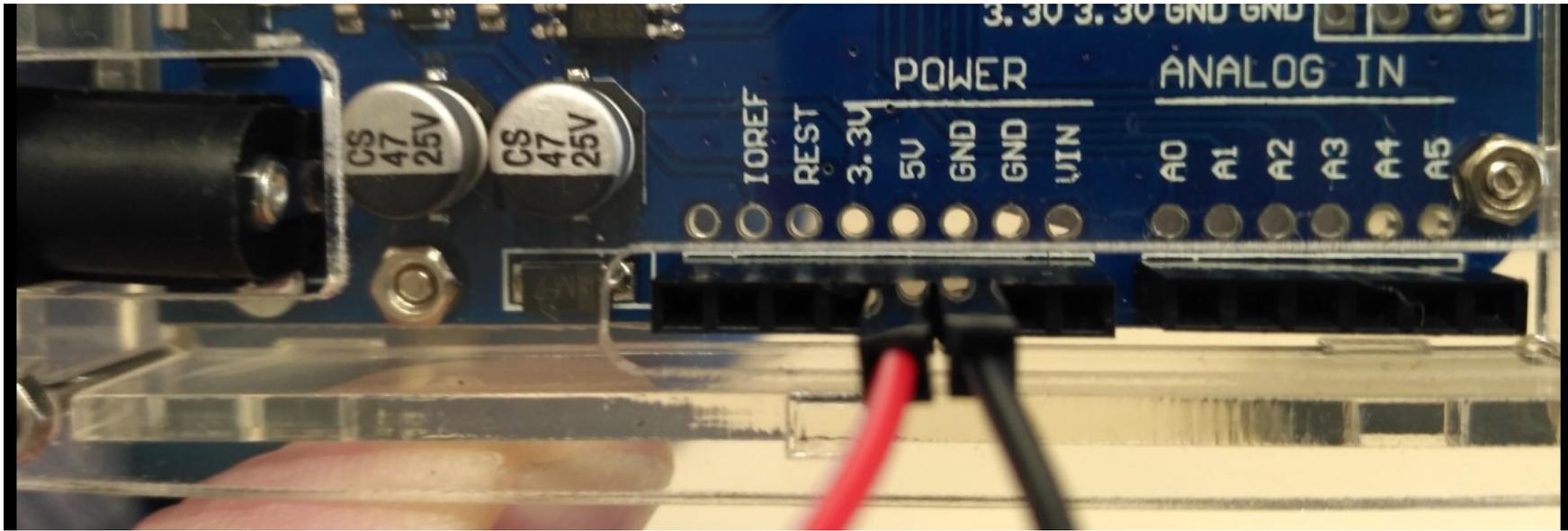
Ex.: 472 = 47 com 2 zeros = 4700 = 4,7 k

Aspecto físico

<https://tiaplicada.ufpr.br/wp-content/uploads/2025/06/ajustaveis.png>

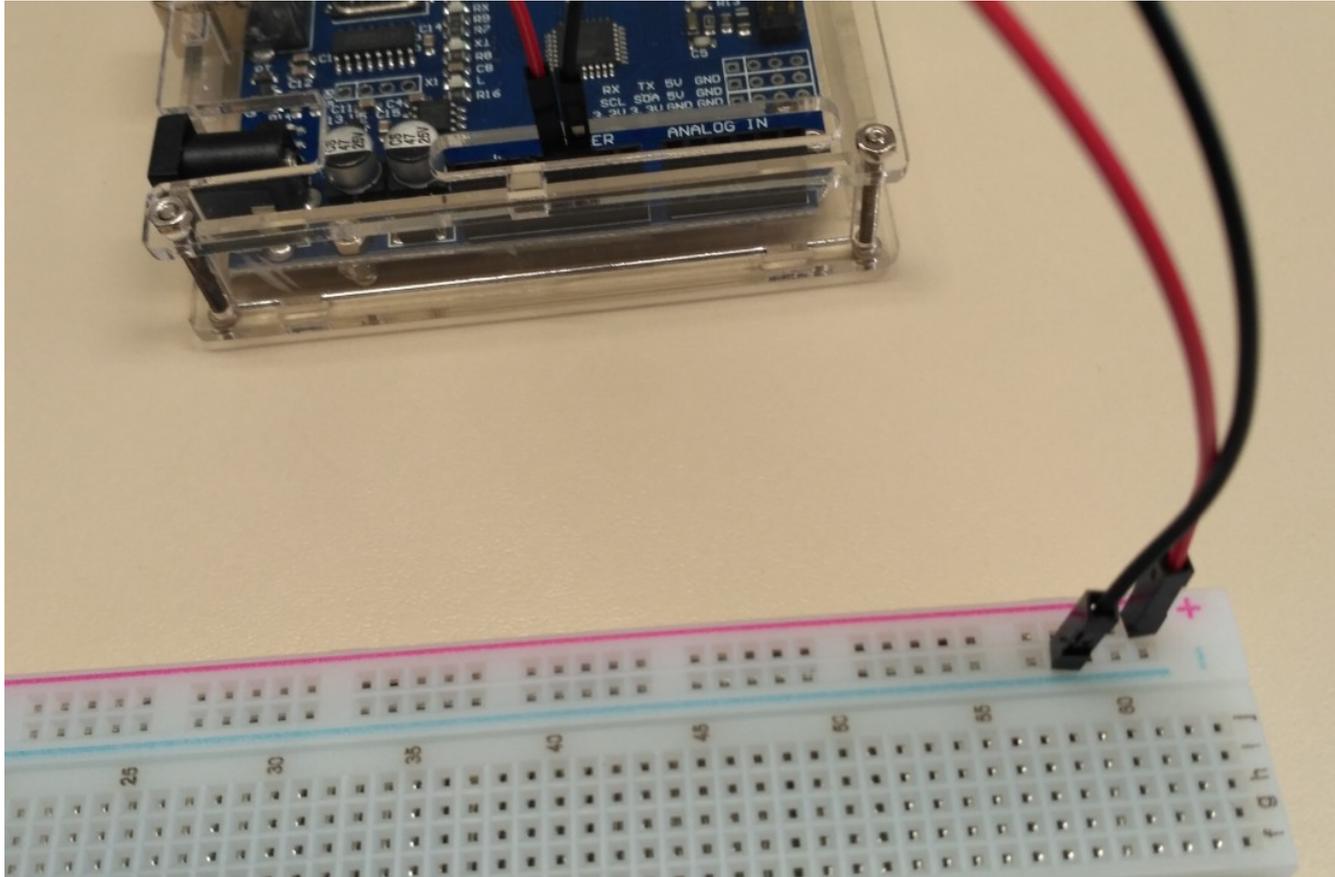
simao@ufpr.br - 2025 10100000 01000000 1100110 0100000 1100110 0100000 1010011 0100000 1101001 0100000 1100001 0100000 1100000 0100000 1101111

1. Ligação de energia



Separe dois condutores (no exemplo **vermelho** e **preto**) e ligue-os aos pontos **5V** (ou VCC) e **GND** (*ground*, 0V) de sua placa Arduino. Em geral, o condutor **vermelho é o positivo** e o **preto é o negativo**.

1. Ligação de energia



Leve os pontos de energia para placa de experimentação.

As linhas coloridas no exemplo indicam que os pontos horizontais estão interconectados em uma barra.

Teremos uma linha de alimentação **positiva (+5V)** e outra com o **0V** (que é o lado negativo).

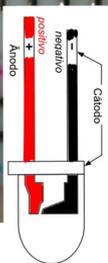
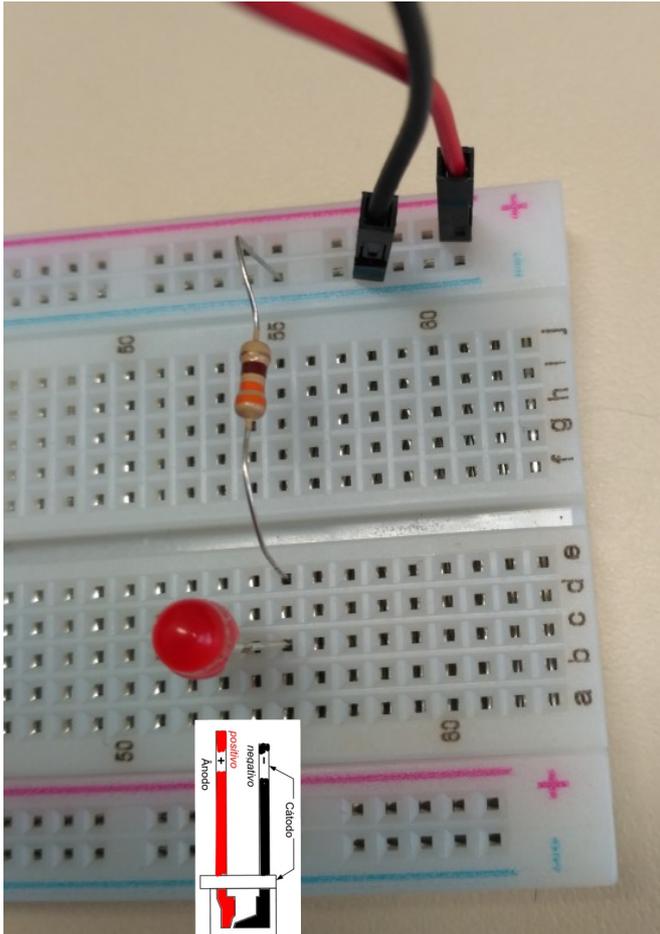
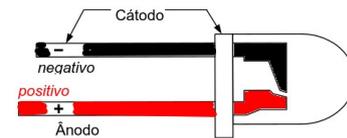
1. Ligação de energia

O resistor não é polarizado, o led é.

Ligue um terminal do resistor na barra de 0V e o outro terminal em uma coluna qualquer (no exemplo, na posição da coluna 55).

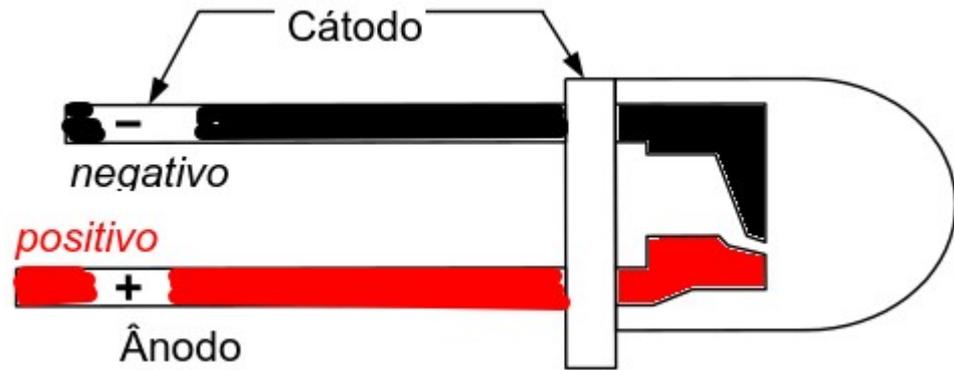
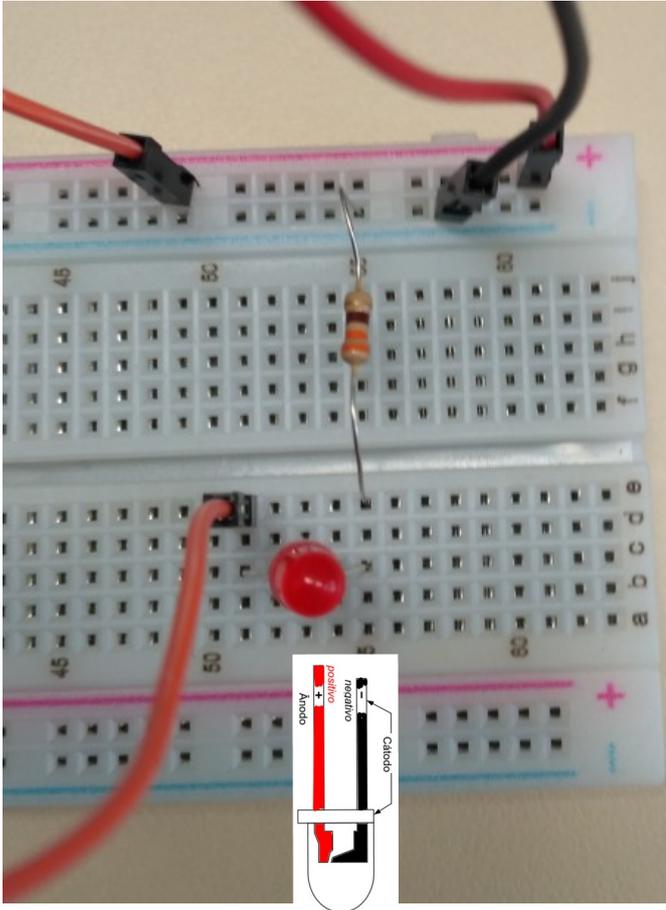
Ligue o lado negativo do led (o cátodo, o terminal menor – lado chanfrado) na mesma coluna em que foi ligado o resistor (55 no exemplo ao lado).

Se os terminais não tiverem sido cortados, o lado maior é o positivo (use uma bateria ou um multímetro para testar se tiver dúvida).

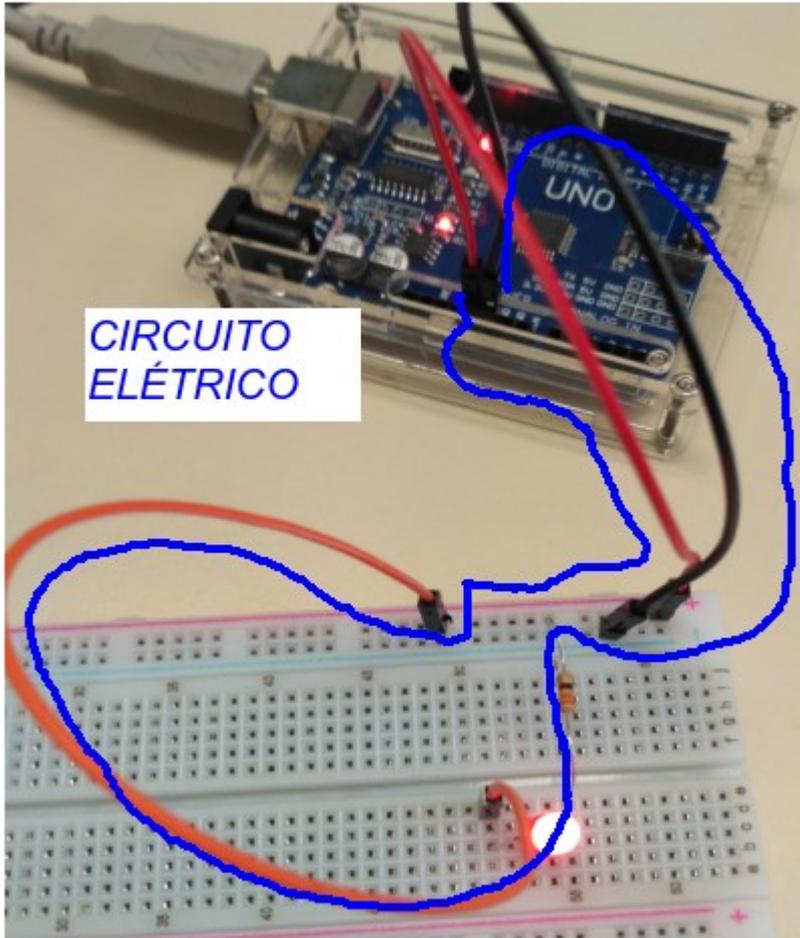


1. Ligação de energia

Utilize um fio de ligação para conectar o outro terminal do led (o positivo ou ânodo, terminal mais longo – na figura ao lado ficou na coluna nº 49) até a barra de alimentação positiva (a linha na qual foi conectado o 5V vindo da placa do Arduino).



Circuito elétrico



A energia circula em um circuito elétrico fechado, que vai do pólo GND pelo fio preto (no exemplo) até a protoboard, na barra ('-'). Da barra menos a energia circula por meio do resistor, que está ligado ao cátodo do LED (lado menor, negativo). A energia passa pelo LED e sai pelo lado do ânodo (lado maior, positivo) e daí é levada até a barra ('+') por meio do fio laranja. Da barra ('+') sai um fio vermelho que vai até o +5V do Arduino, fechando o circuito e fornecendo alimentação (energia) ao LED.

https://tiaplicada.ufpr.br/iot/introducao-a-eletricidade-com-leds/



TI Aplicada

TI Aplicada – pesquisa e extensão

Buscar no portal...

[home]

Interesses

Eventos & Cursos

IoT na escola

Escolas

Equipe

Contato

Introdução à eletricidade com LEDs

(se preferir, baixe aqui uma versão em PDF)

Introdução ao uso do Arduino e circuitos eletroeletrônicos

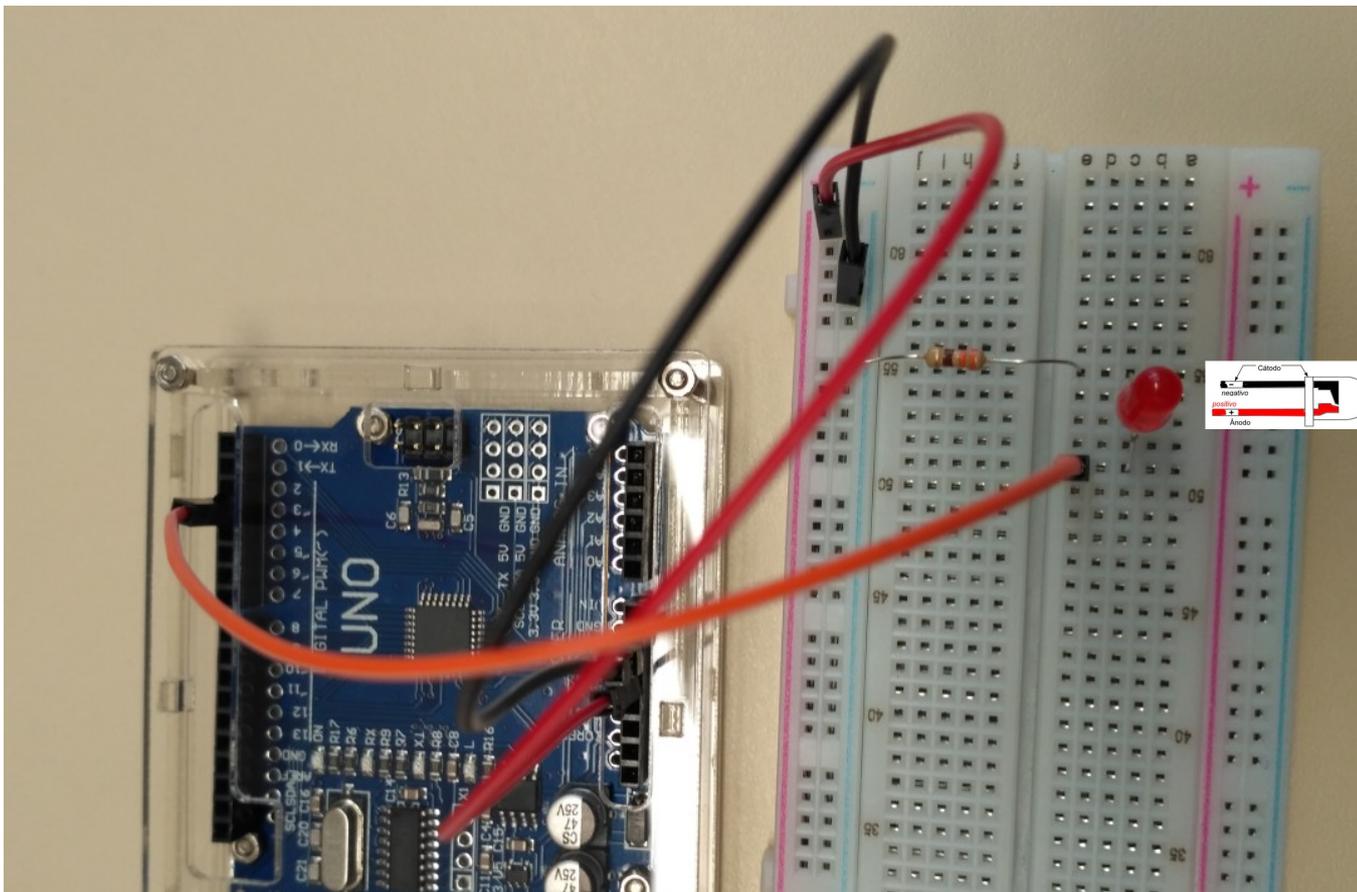
Circuito elétrico

Segundo o dicionário Oxford, circuito é um substantivo masculino, que corresponde a uma 'linha fechada que limita uma superfície, um espaço; contorno, perímetro'. A chave para nossa compreensão é a 'linha fechada'. Quando falamos de eletricidade/ eletrônica, nosso circuito será representado por uma ou mais linhas que sejam 'fechadas'. Isto quer dizer que, se você sair andando de um ponto qualquer, após realizar todo o percurso do circuito, você voltará ao ponto em que começou (é como se fosse caminhar em cima de um círculo).

Precisamos que a linha seja fechada para que a corrente elétrica possa circular. Vamos ver exemplos:

1. não circula corrente, pois não há conexão elétrica:

2. Ligação de controle



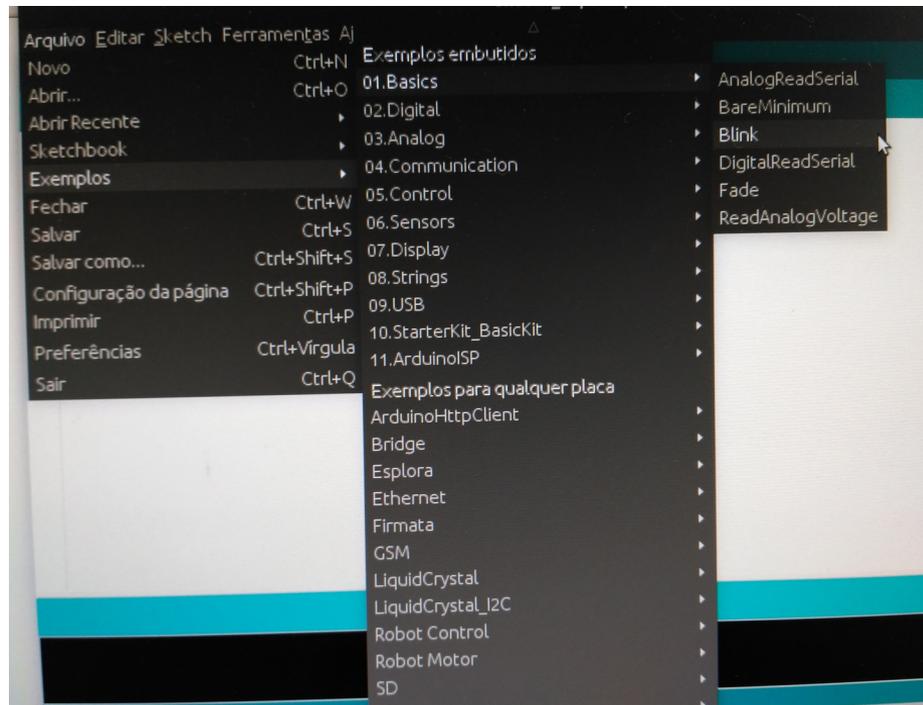
Desconecte o cabo USB.

Primeiro, ligue o led no pino 13 e conecte a USB – deverá repetir o led da placa! (lembre-se que que o Arduino repete a última programação).

Depois, ligue a conexão led que estava na barra de 5V ao pino de saída digital 3 de seu Arduino. Não vai ligar, pois temos que alterar o código.

3. Codificação

Inicie o IDE e carregue o seu primeiro exemplo, de piscar o led da placa (Arquivo/ Exemplos/ 01.Basics/ Blink)



3. Codificação



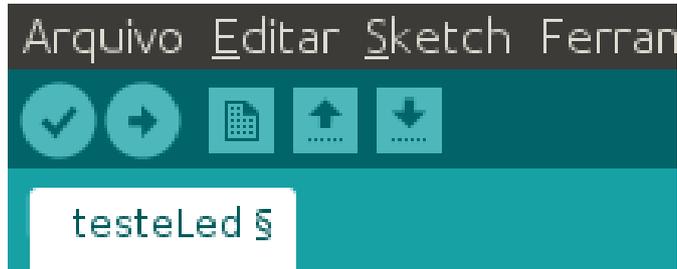
```
1
2 void setup() {
3
4   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
5 }
6
7
8 void loop() {
9   digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
10  delay(1000);
11  digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
12  delay(1000);
13 }
```

Salve o arquivo com outro nome (Arquivo/ Salvar Como...).

No exemplo ao lado todas as linhas de comentários foram removidas para podermos nos concentrar no código.

Este exemplo utiliza o mesmo conteúdo do exemplo *'blink'*, já visto – somente os números das linhas foram trocados.

3. Codificação



```
1 |
2 void setup() {
3
4   pinMode(3, OUTPUT);
5 }
6
7
8 void loop() {
9   digitalWrite(3, HIGH);
10  delay(1000);
11  digitalWrite(3, LOW);
12  delay(1000);
13 }
```

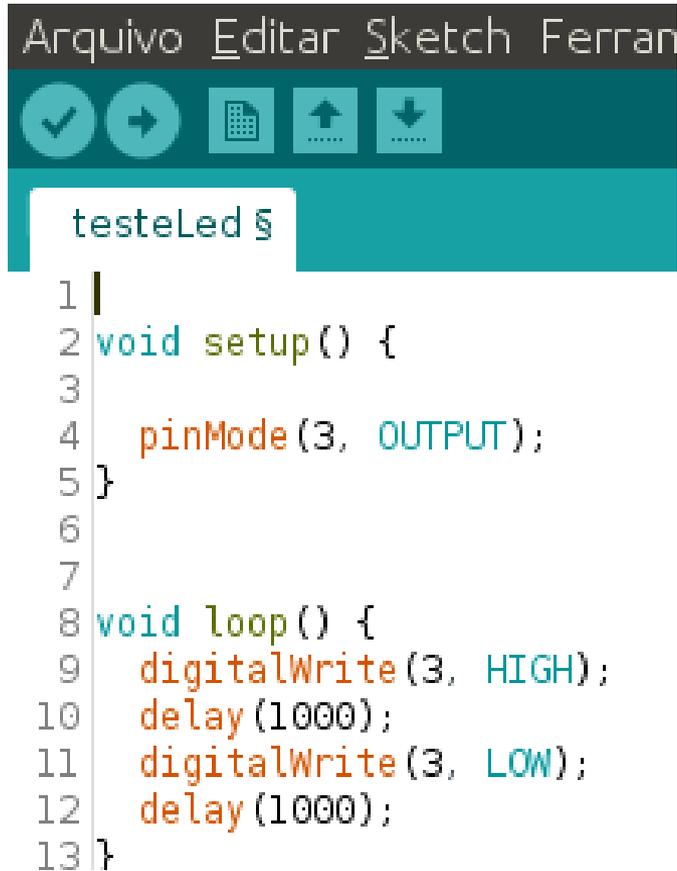
Defina o pino 3 como saída, compile e envie para o Arduino, com a ligação da placa experimental já efetuada e conferida.



Parabéns!

Bem vindo ao mundo *maker* do Arduino.

Melhorando o código



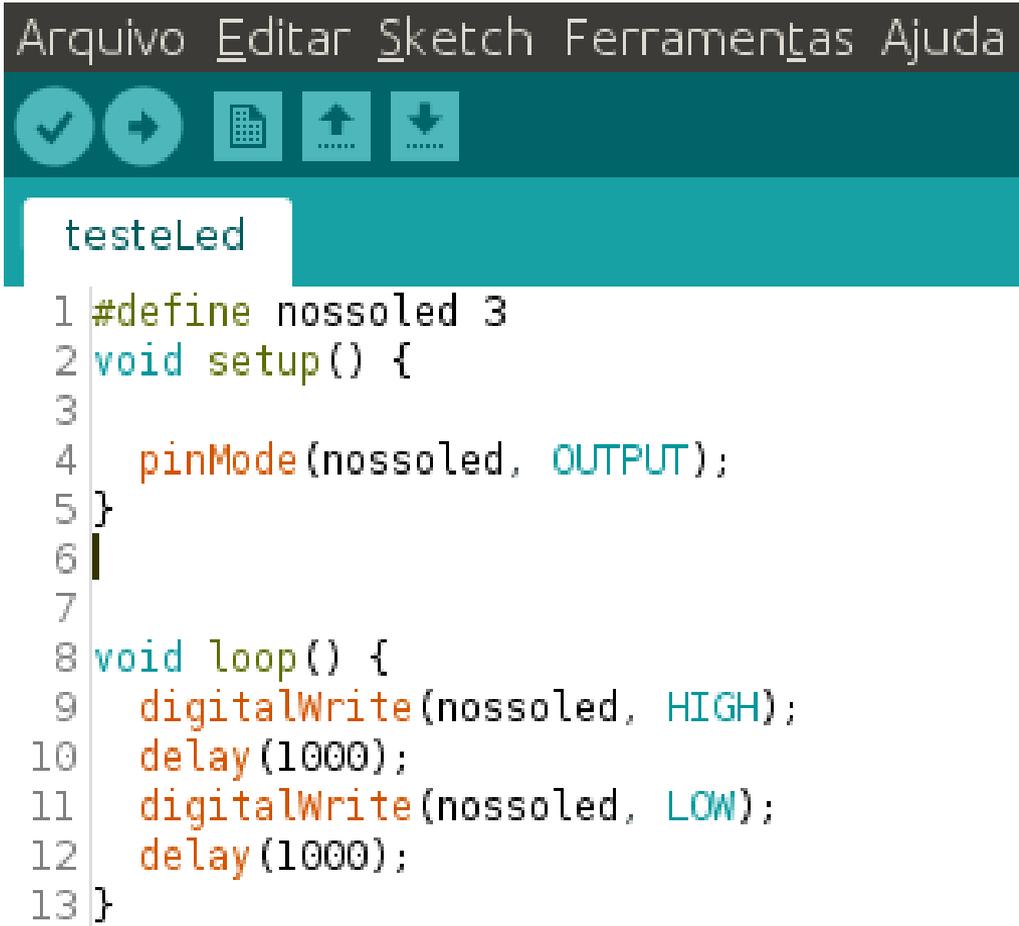
```
Arquivo  Editar  Sketch  Ferram
testeLed §
1 |
2 void setup() {
3 |
4   pinMode(3, OUTPUT);
5 | }
6 |
7 |
8 void loop() {
9   digitalWrite(3, HIGH);
10  delay(1000);
11  digitalWrite(3, LOW);
12  delay(1000);
13 | }
```

No código original havia uma palavra reservada, `LED_BUILTIN`, a qual corresponde à porta 13 (um led na placa).

Nós, explicitamente, utilizamos o número da porta que escolhemos, 3.

Mas, podemos também dar um 'nome' para nossa porta.

Melhorando o código



```
Arquivo  Editar  Sketch  Ferramentas  Ajuda
testeLed
1 #define nossoled 3
2 void setup() {
3
4   pinMode(nossoled, OUTPUT);
5 }
6
7
8 void loop() {
9   digitalWrite(nossoled, HIGH);
10  delay(1000);
11  digitalWrite(nossoled, LOW);
12  delay(1000);
13 }
```

Foi criada uma constante nossoled, e atribuída para ela o valor 3.

Isto foi feito com a declaração *#define*.

Veja ao lado como ficou.

Teste!

Agora, com dois leds

```
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda
[Checkmark] [Next] [New] [Up] [Down]
testeLed
1 #define nossoled 3
2 void setup() {
3
4   pinMode(nossoled, OUTPUT);
5 }
6 |
7
8 void loop() {
9   digitalWrite(nossoled, HIGH);
10  digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
11  delay(1000);
12  digitalWrite(nossoled, LOW);
13  digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
14  delay(1000);
15 }
```

Com o código ao lado, queremos um led apagando (LOW) e outro acendendo (HIGH), alternadamente.

Teste!

???

E se não funcionou

???



Agora com dois leds

```
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda
[Icons: Checkmark, Arrow, Document, Upload, Download]
testeLed
1 #define nossoled 3
2 void setup() {
3
4   pinMode(nossoled, OUTPUT);
5 }
6 |
7
8 void loop() {
9   digitalWrite(nossoled, HIGH);
10  digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
11  delay(1000);
12  digitalWrite(nossoled, LOW);
13  digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
14  delay(1000);
15 }
```

Definimos que haverá um comando de escrita na saída, na função *loop()*.

Porém, não definimos na função *setup()* que a saída da placa estaria ligada...

As duas funções funcionam em conjunto...

Agora com dois leds

Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda



testeLed

```
1 #define nossoled 3
2 void setup() {
3   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
4   pinMode(nossoled, OUTPUT);
5 }
6
7
8 void loop() {
9   digitalWrite(nossoled, HIGH);
10  digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
11  delay(1000);
12  digitalWrite(nossoled, LOW);
13  digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
14  delay(1000);
15 }
```

Acerte o código conforme ao lado.

Teste!

HIGH ou LOW ?

- SE você ligar um lado do LED no GND, que é equivalente ao 0V, para que o LED acenda o outro lado deve estar positivo.
 - Portanto, acionamos o LED com o comando HIGH (que corresponde a colocar +5V na saída).
 - ... mas, ...

HIGH ou LOW ?

- Também podemos deixar um lado do LED ligado no +5V e ligar o outro lado no Arduino, usando uma lógica negativa:
 - Quando colocarmos um sinal `LOW` no pino em que foi ligado o LED ele acenderá.
- Usar a lógica positiva ou a negativa é indiferente, depende de com qual você se sente mais à vontade.

Dúvidas



Se tiver dúvidas do que foi desenvolvido até o momento, tire-as agora, antes de prosseguirmos.

Caso contrário, vamos em frente...

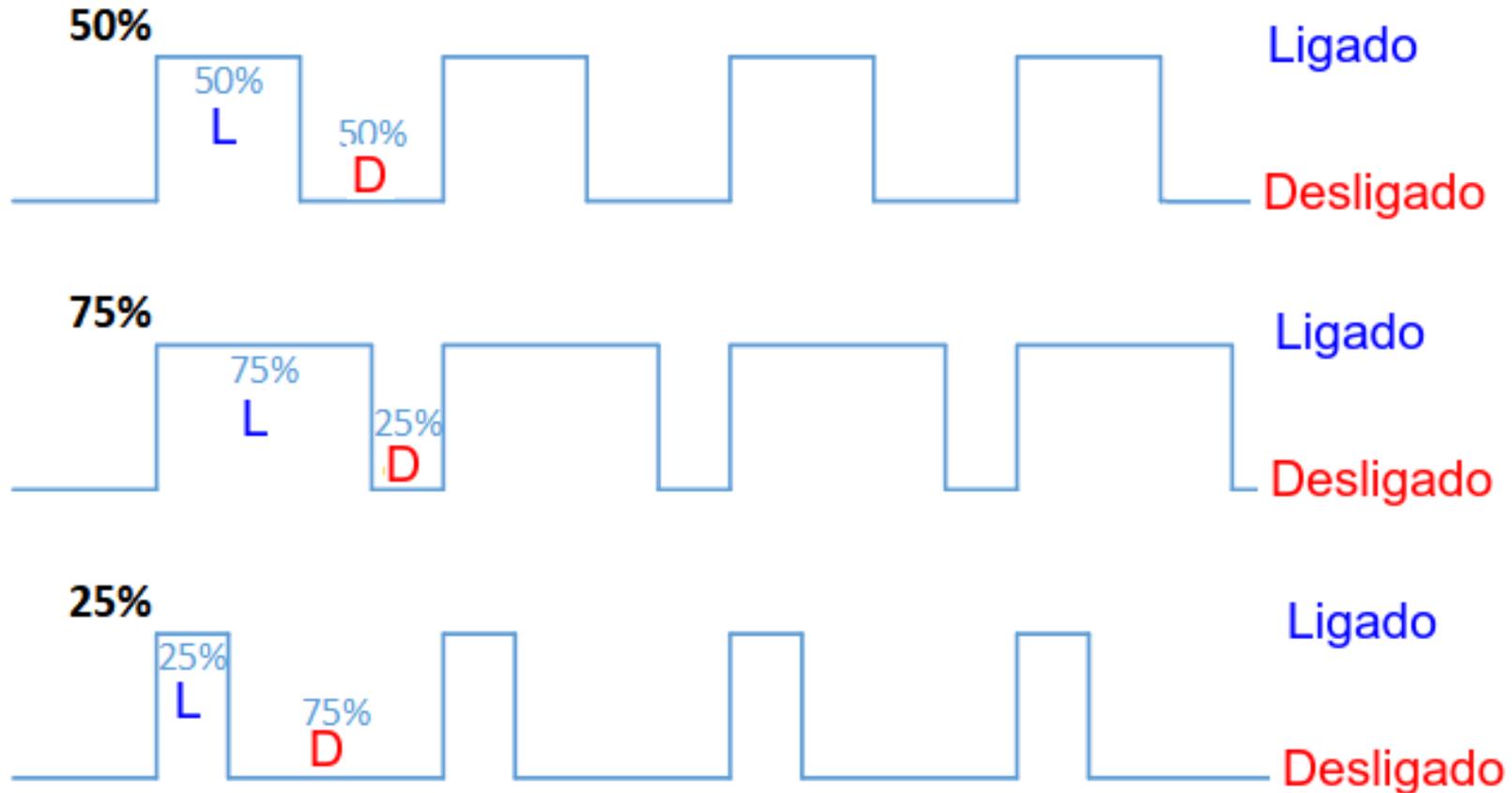
Escrita PWM



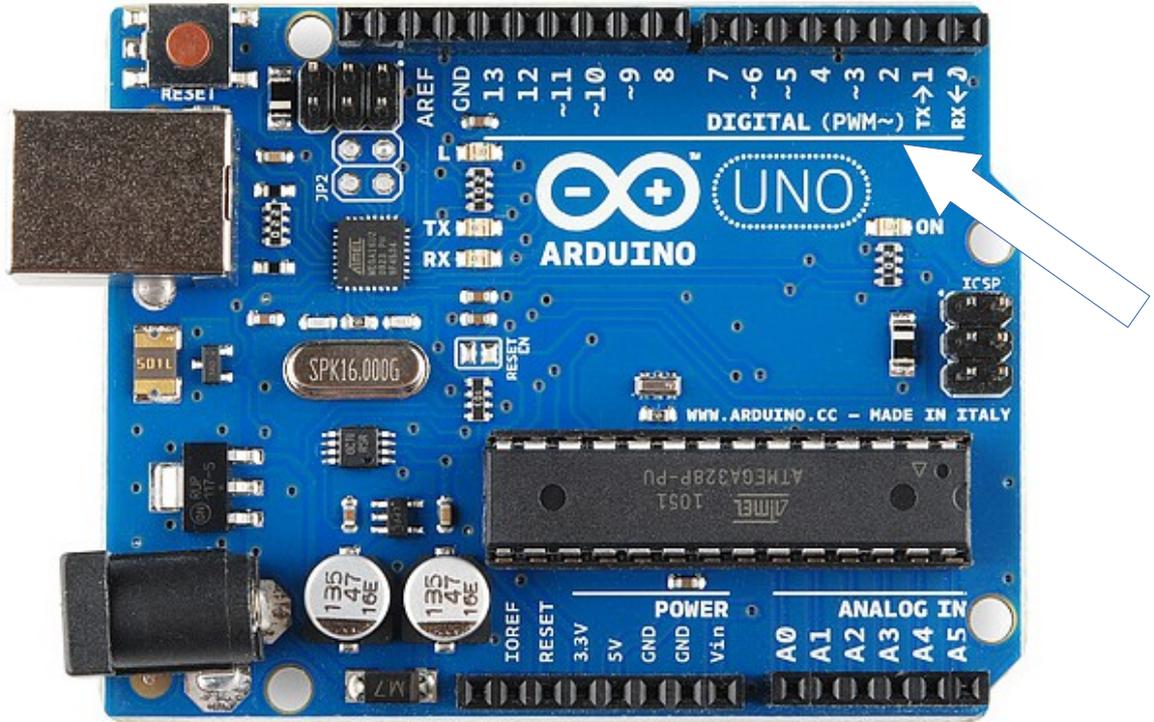
PWM

- PWM significa "*Pulse Width Modulation*"
- A Modulação por Largura de Pulso possibilita que controlemos quanto de energia (0 a 100%) será fornecida dentro de um pulso (qual será sua largura).
- Vamos aproveitar nosso protótipo para testar esta funcionalidade.

Ciclo de trabalho – *duty cycle*



Portas PWM (indicadas com '~')

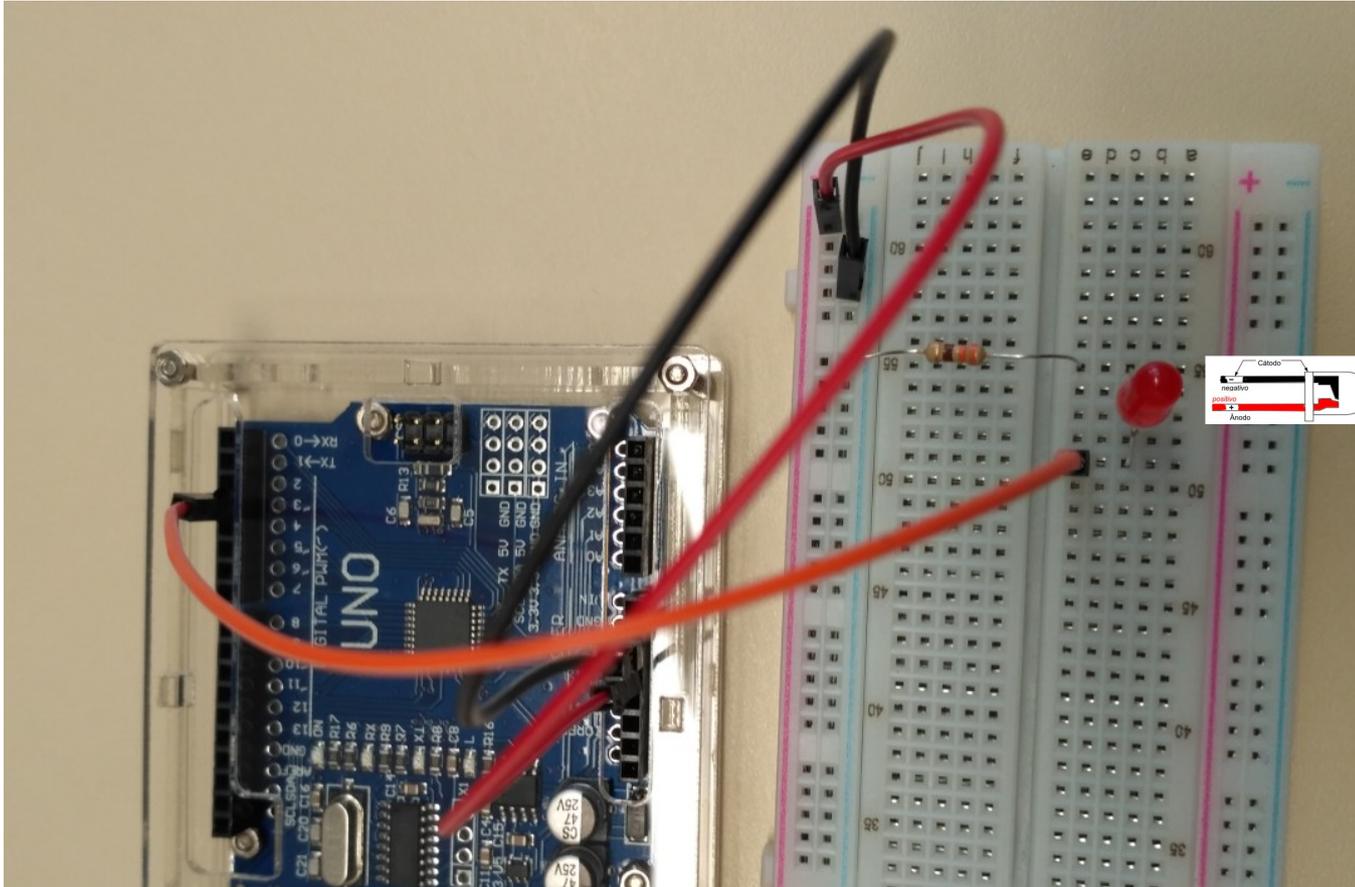


A indicação usual das portas que possuem a capacidade PWM é por meio do sinal 'til' antes do número da porta (~)

No Arduino Uno são as portas: 3,5,6,9,10 e 11

simao@uptr.br - 2025 1010000 0100000 11100210 0100000 1101111 0100000 1100110 0100000 1010011 0100000 1101001 0100000 1101011 0100000 1100001 0100000 1101111

PWM



Usaremos a mesma conexão (perceba que o pino ligado ao 5V não está sendo usado...).

Não precisa desconectar.

Salve seu programa com outro nome.

PWM

```
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda
[Icons]
testeLed_PWM
1 #define nossoled 3
2 void setup() {
3
4   pinMode(nossoled, OUTPUT);
5 }
6
7
8 void loop() {
9   analogWrite(nossoled, 0);
10  delay(300);
11  analogWrite(nossoled, 50);
12  delay(300);
13  analogWrite(nossoled, 100);
14  delay(300);
15  analogWrite(nossoled, 150);
16  delay(300);
17  analogWrite(nossoled, 200);
18  delay(500);
19 }
```

A função de escrita agora é a `analogWrite` (*porta*, *valor*).

O valor é a quantidade do ciclo de trabalho PWM que ficará ativo (em nível HIGH).

Teste!

PWM

```
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda
[Icons]
testeLed_PWM_continuo
1 #define nossoled 3
2 void setup() {
3
4   pinMode(nossoled, OUTPUT);
5 }
6
7
8 void loop() {
9   int qtdade = 0;
10  for (qtdade = 0; qtdade < 256; qtdade++)
11  {
12      analogWrite(nossoled, qtdade);
13      delay(50);
14  }
15 }
```

Agora transformamos o valor PWM em uma variável inteira, chamada 'qtdade'.

E colocamos um *loop* controlado, que varia o valor armazenado em 'qtdade' de 0 a 255, continuamente – na linha 10, por meio do comando `for` (valor inicial; teste lógico/ limite; valor do incremento).

Teste!

(obs.: `qtdade++` significa 'some um ao valor atual da variável qtdade').

for

```
10 for (qtidade = 0; qtidade < 256; qtidade++)
11 {
12     analogWrite(nossoled, qtidade);
13     delay(50);
14 }
```

for (valor inicial; teste lógico/ limite; valor do incremento)

No exemplo, a variável `qtidade` vai controlar o comando `for`; ela inicia com um valor 0, e, enquanto `for` menor do que 256, o comando é executado. A cada momento em que o comando `for` executado a variável será incrementada de 1 (`qtidade++`).

A execução do comando corresponde à execução do bloco de comandos contido entre as linhas 11 e 14 (delimitados pelas chaves), nesta caso a linha 12, que escreve o valor atual da variável quantidade na porta 'nossoled', e a linha 15 que força uma espera de 50 milissegundos.

De 0 a 255

A porta de escrita analógica trabalha com uma **resolução** de 8 bits.

Isto significa uma combinação de $2^8 = 256$ valores possíveis.

Como o número 0 é a primeira combinação, sobram 255 combinações, indo, então, de 1 a 255 as combinações restantes.

Desta forma, com 8 bits de resolução teremos a codificação de números entre 0 e 255.

PWM

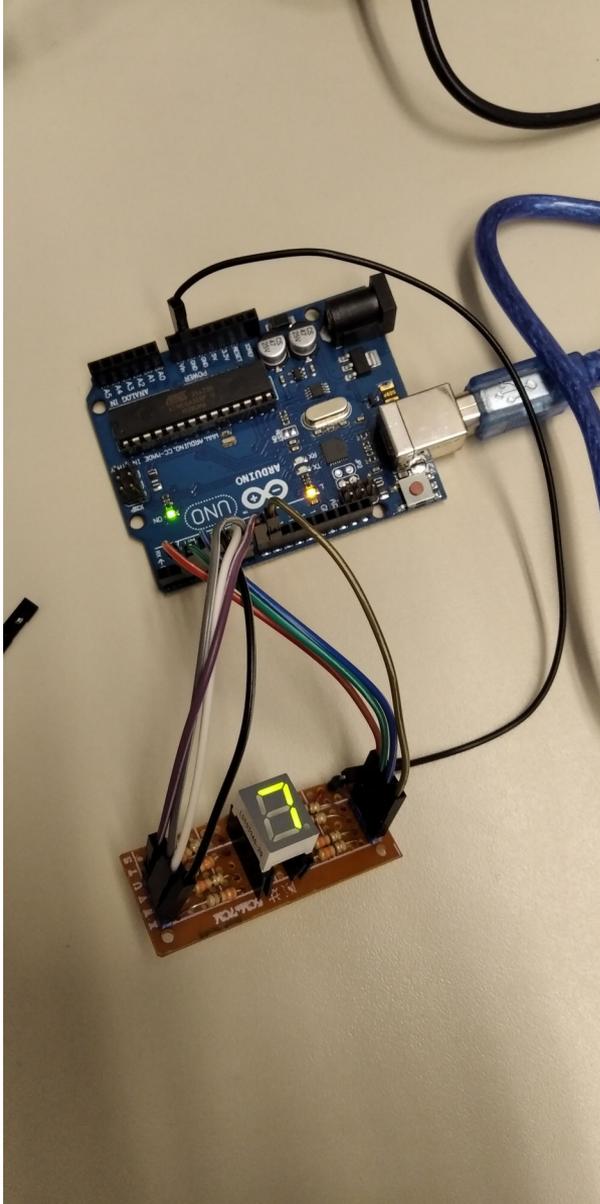
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda

```
testeLed_PWM_continuoSobeDesce
1 #define nossoled 3
2 void setup() {
3
4   pinMode(nossoled, OUTPUT);
5 }
6
7
8 void loop() {
9   int qtdade = 0;
10  for (qtdade = 0; qtdade < 256; qtdade++)
11  {
12      analogWrite(nossoled, qtdade);
13      delay(30);
14  }
15  for (qtdade = 255; qtdade >= 0 ; qtdade--)
16  {
17      analogWrite(nossoled, qtdade);
18      delay(30);
19  }
20 }
```

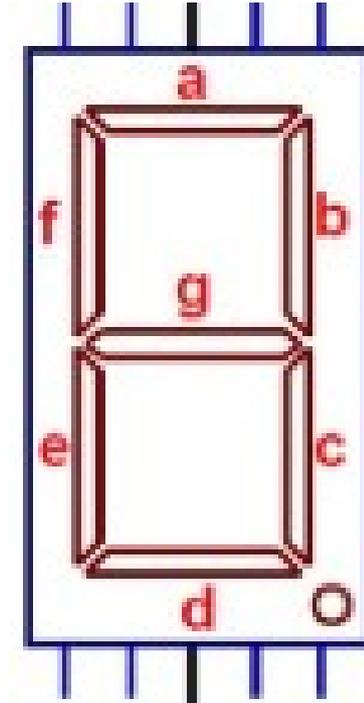
Agora o código aumentará o valor até o máximo e depois diminuirá (note o uso de `qtdade++` e `qtdade--`, bem como o teste utilizado no `for` das linhas 10 e 15).

Teste!

Experimente comentar as linhas nas quais ocorre o `delay(30)` e/ ou alterar seu valor e veja o resultado. Teste sem o `delay` transformando-o em comentário (para comentar, coloque um `//` antes do comando, ele ficará cinzento e passará a ser um comentário – ou seja, não será funcional). Ajuste da forma que ficar melhor para você.



Display de 7 segmentos



Para formar um número basta acender os leds correspondentes aos segmentos (mais o ponto decimal)

LED RGB

```
#define vermelho 9
#define verde 10
#define azul 11

int aleatorio;

void setup() {
  Serial.begin(9600);
  pinMode(vermelho, OUTPUT);
  pinMode(verde, OUTPUT);
  pinMode(azul, OUTPUT);
  randomSeed(analogRead(0));
}

void loop() {
  aleatorio = random(256);
  analogWrite(vermelho, aleatorio);
  delay(100);
  aleatorio = random(256);
  analogWrite(verde, aleatorio);
  delay(100);
  aleatorio = random(256);
  analogWrite(azul, aleatorio);
  delay(100);
}
```

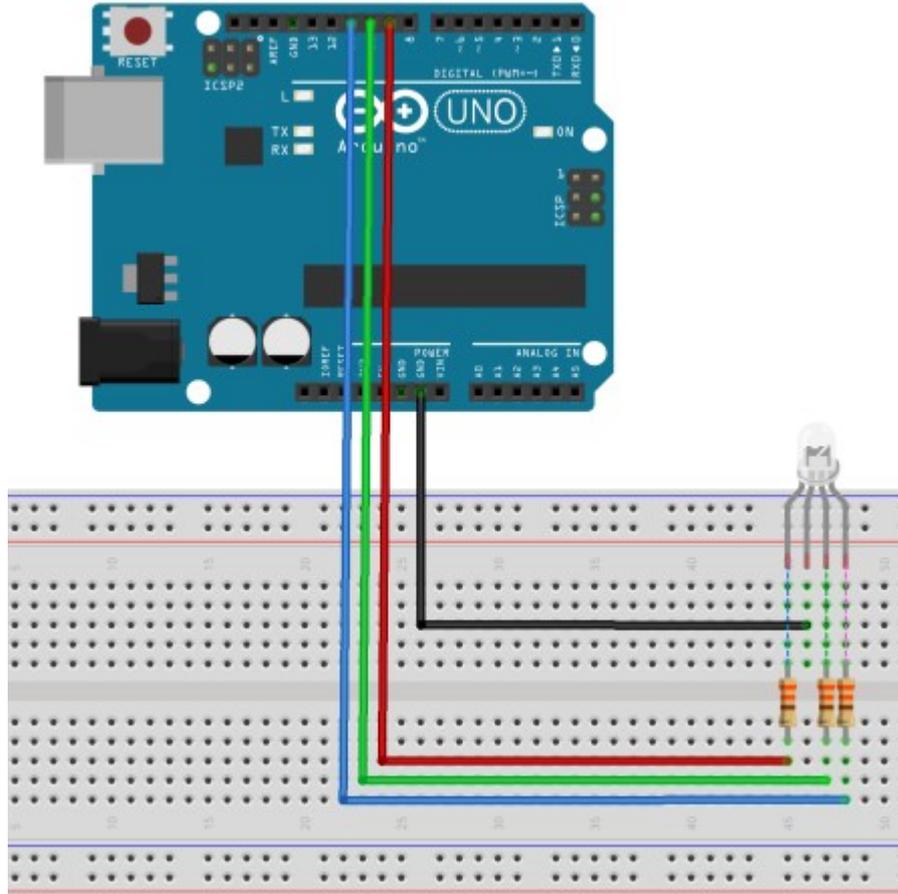


Imagem: do autor, pelo Fritzing

10100000 1110010 0100000 1101111 0100000 1100110 0100000 1010011 0100000 1101001 0100000 1100001 0100000 1100000 1010111
 simao@uipr.br - 2025



LED RGB

```
#define vermelho 9
#define verde 10
#define azul 11

int aleatorio;

void setup() {
  Serial.begin(9600);
  pinMode(vermelho, OUTPUT);
  pinMode(verde, OUTPUT);
  pinMode(azul, OUTPUT);
  randomSeed(analogRead(0));
}

void loop() {
  aleatorio = random(256);
  analogWrite(vermelho, aleatorio);
  delay(100);
  aleatorio = random(256);
  analogWrite(verde, aleatorio);
  delay(100);
  aleatorio = random(256);
  analogWrite(azul, aleatorio);
  delay(100);
}
```

O comando `randomSeed` serve para inicializar o gerador de números aleatórios. No exemplo, foi passado como parâmetro uma leitura analógica, o que fará com que seja lido um 'ruído', inicializando o gerador com um número qualquer.

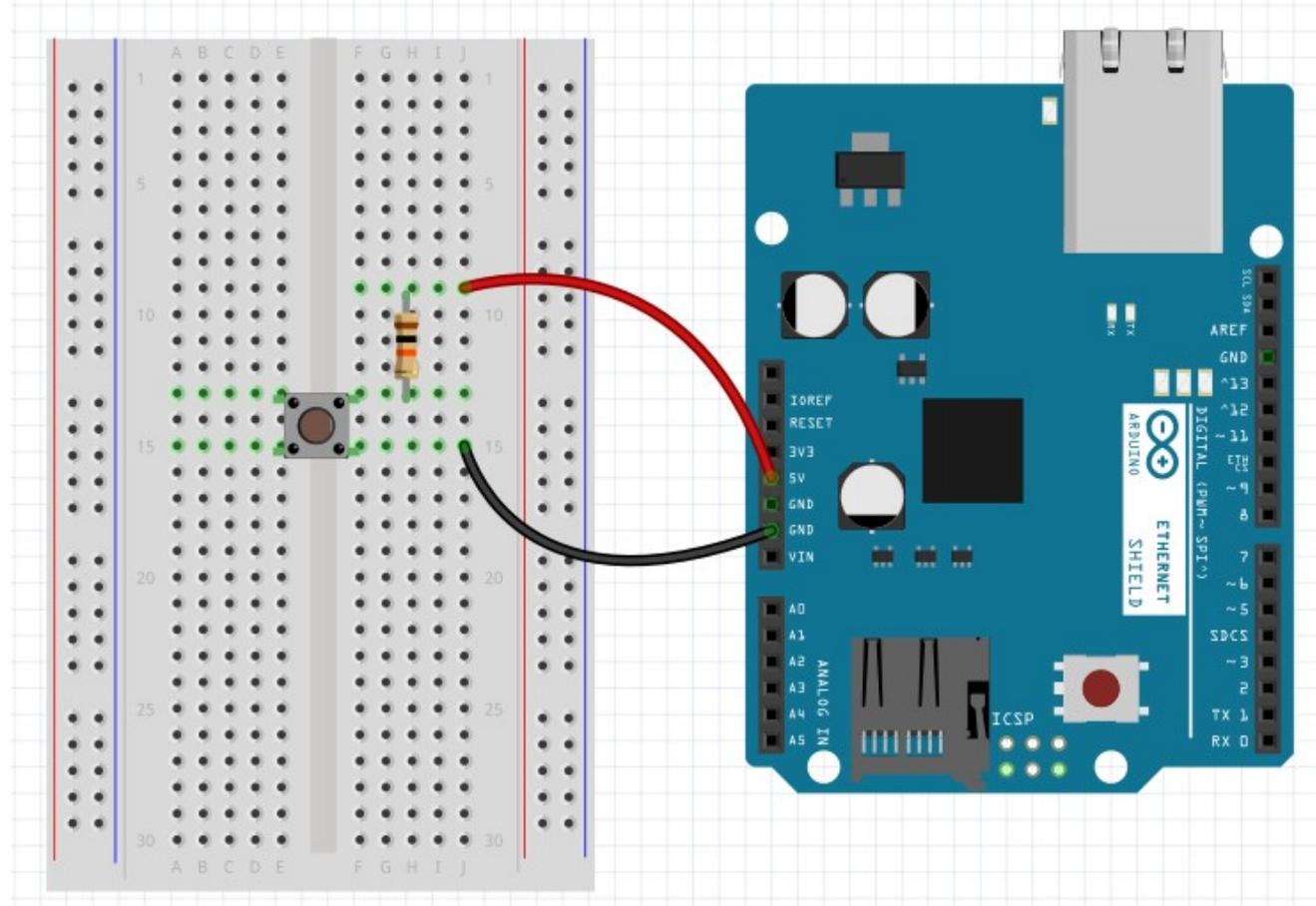
A variável inteira 'aleatorio' irá receber um valor gerado pela instrução `random`, que será menor do 256 (entre 0 e 256). Pode-se obter valores entre um número e um limite, como, por exemplo, `random(30, 100)`, que vai gerar um número entre 30 e 99.

Ler um valor digital

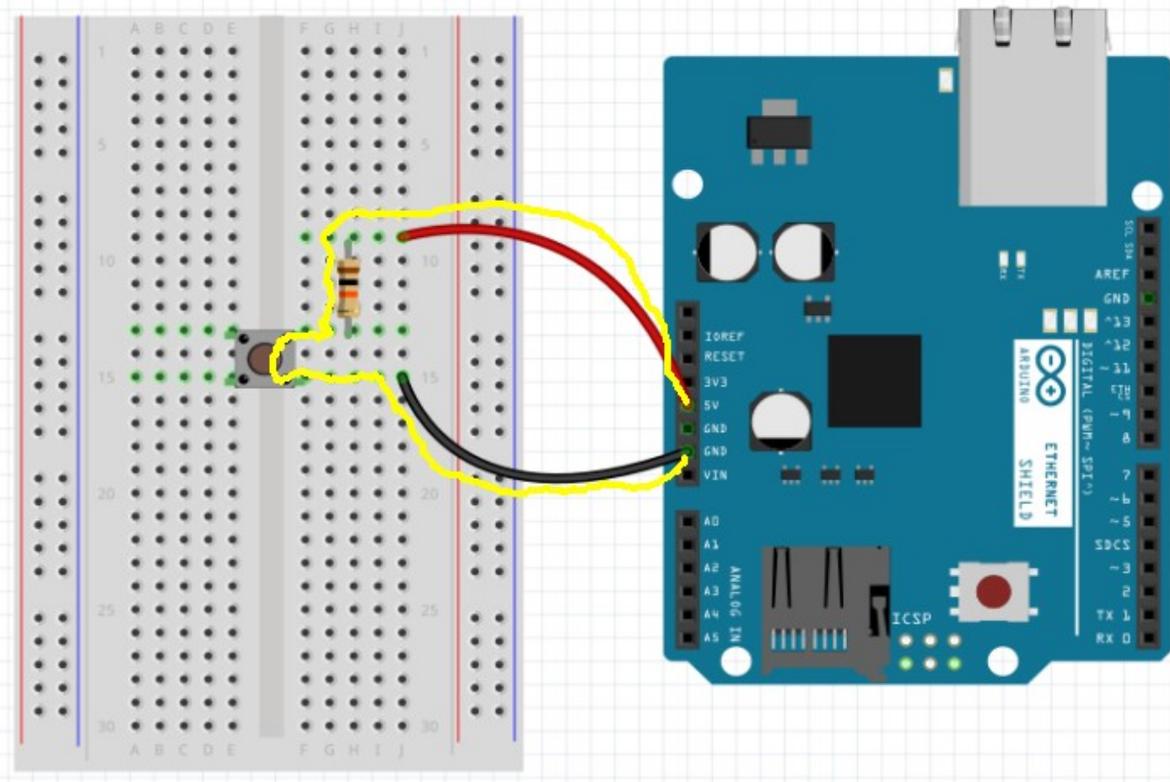


Circuito base

O resistor do exemplo é de 10000 ohms, ou 10k (marrom, preto, laranja).



Circuito elétrico

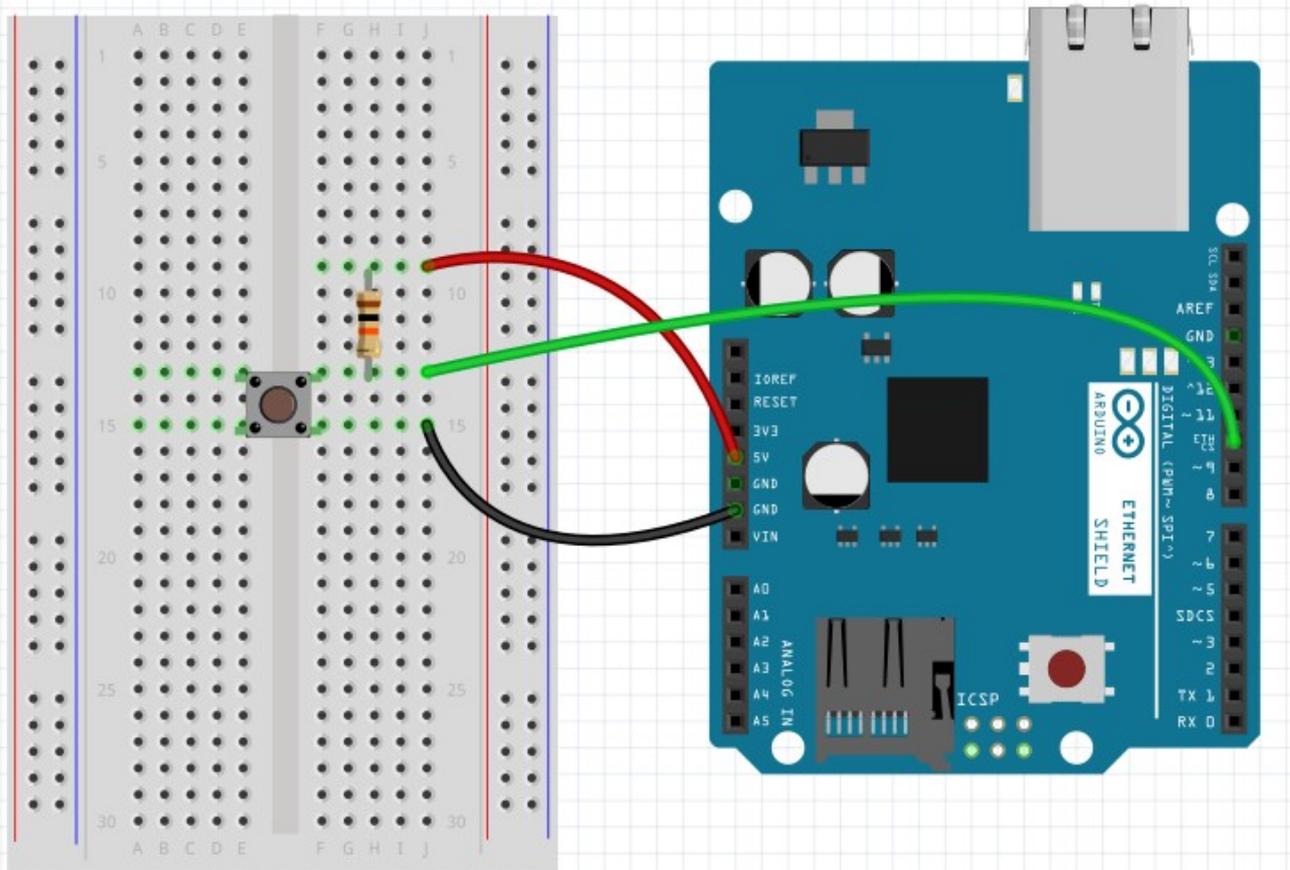


A energia vai do pólo GND pelo fio preto (no exemplo) até a protoboard e até o interruptor. Passa pelo interruptor, pelo resistor, e retorna para o +5V do Arduino, fechando o circuito.

Não haverá curto circuito quando o interruptor for pressionado pois a corrente passará pelo resistor.

Só haverá corrente quando o interruptor for pressionado.

Circuito elétrico



O fio verde (no exemplo) está ligado na oirta 10. O nível do sinal será de 5V (por meio da ligação do resistor ao 5V do Arduino) enquanto o interruptor não estiver pressionado.

Quando o interruptor for pressionado o nível de tensão da porta 10 será levado ao nível GND.

Código



```
1 void setup() {
2   pinMode(10, INPUT);
3   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
4   digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
5 }
6
7 void loop() {
8   if (digitalRead(10) == HIGH) {
9     digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
10  }
11  else {
12    digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
13  }
14  delay(100);
15 }
```

Código



```
1 void setup() {  
2   pinMode(10, INPUT);  
3   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);  
4   digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);  
5 }  
6  
7 void loop() {  
8   if (digitalRead(10) == HIGH) {  
9     digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);  
10  }  
11  else {  
12    digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);  
13  }  
14  delay(100);  
15 }
```

Na linha 2, `pinMode` liga o pino 10 como sendo uma entrada (as opções são `OUTPUT` para saída, `INPUT` para entrada e `INPUT_PULLUP` para entrada com o resistor colocado internamente ao Arduino).

Circuito elétrico

```
1 void setup() {
2   pinMode(10, INPUT);
3   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
4   digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
5 }
6
7 void loop() {
8   if (digitalRead(10) == HIGH) {
9     digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
10  }
11  else {
12    digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
13  }
14  delay(100);
15 }
```

Na linha 3 ligamos o LED da placa (identificado como `LED_BUILTIN`, conectado ao pino 13) como sendo uma saída (`OUTPUT`).

Na linha 4 garantimos que o LED da placa seja iniciado desligado, por meio da instrução `digitalWrite` enviando um nível baixo (`LOW`).

Circuito elétrico

```
1 void setup() {
2   pinMode(10, INPUT);
3   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
4   digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
5 }
6
7 void loop() {
8   if (digitalRead(10) == HIGH) {
9     digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
10  }
11  else {
12    digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
13  }
14  delay(100);
15 }
```

Na linha 8 há um teste lógico. O comando `if` executará a comparação que está entre parêntes, e, se for verdadeira, irá executar o bloco de comandos contido entre '{' e '}' que vem a seguir; se for falsa executa o bloco de comandos contido pelas chaves da instrução `else`.

Note que o comparador 'igual' nesta linguagem é representado por '==' !

Circuito elétrico

```
1 void setup() {
2   pinMode(10, INPUT);
3   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
4   digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
5 }
6
7 void loop() {
8   if (digitalRead(10) == HIGH) {
9     digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);
10  }
11  else {
12    digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
13  }
14  delay(100);
15 }
```

SE o teste da linha 8 for verdadeiro, será executada a instrução da linha 9. Nesta linha será utilizado o método `digitalWrite` para enviar ao LED da placa um nível baixo (`LOW`, que corresponde ao interruptor não pressionado em nossa montagem). SE o teste for falso será executado o bloco `else`, e enviado ao LED um sinal `HIGH` (por meio do comando da linha 12).

Na linha 14 o `delay` apenas acrescenta uma espera de 100ms.

Teste!



Outro código

```
1 void setup() {
2   pinMode(10, INPUT);
3   Serial.begin(9600);
4 }
5
6 void loop() {
7   if (digitalRead(10) == HIGH) {
8     Serial.println("Interruptor nao pressionado");
9   }
10  else{
11    Serial.println("Interruptor pressionado");
12  }
13  delay(1500);
14 }
```

Outro código

```
1 void setup() {  
2   pinMode(10, INPUT);  
3   Serial.begin(9600);  
4 }  
5  
6 void loop() {  
7   if (digitalRead(10) == HIGH) {  
8     Serial.println("Interruptor nao pressionado");  
9   }  
10  else {  
11    Serial.println("Interruptor pressionado");  
12  }  
13  delay(1500);  
14 }
```

Na linha 2, `pinMode` liga o pino 10 como sendo uma entrada (as opções são `OUTPUT` para saída, `INPUT` para entrada e `INPUT_PULLUP` para entrada com o resistor colocado internamente ao Arduino).

Outro código



```
1 void setup() {  
2   pinMode(10, INPUT);  
3   Serial.begin(9600);  
4 }  
5  
6 void loop() {  
7   if (digitalRead(10) == HIGH) {  
8     Serial.println("Interruptor nao pressionado");  
9   }  
10  else {  
11    Serial.println("Interruptor pressionado");  
12  }  
13  delay(1500);  
14 }
```

Na linha 3 iniciamos o objeto de comunicação serial com velocidade de comunicação de 9600 bps, por meio da instrução

```
Serial.begin(9600).
```

Outro código

```
1 void setup() {  
2   pinMode(10, INPUT);  
3   Serial.begin(9600);  
4 }  
5  
6 void loop() {  
7   if (digitalRead(10) == HIGH) {  
8     Serial.println("Interruptor nao pressionado");  
9   }  
10  else {  
11    Serial.println("Interruptor pressionado");  
12  }  
13  delay(1500);  
14 }
```

Na linha 7 há um teste lógico. O comando `if` executará a comparação que está entre parêntes, e, se for verdadeira, irá executar o bloco de comandos contido entre '{' e '}' que vem a seguir; se for falsa executa o bloco de comandos contido pelas chaves da instrução `else`.

Note que o comparador 'igual' nesta linguagem é representado por '==' !

Outro código



```
1 void setup() {
2   pinMode(10, INPUT);
3   Serial.begin(9600);
4 }
5
6 void loop() {
7   if (digitalRead(10) == HIGH) {
8     Serial.println("Interruptor nao pressionado");
9   }
10  else {
11    Serial.println("Interruptor pressionado");
12  }
13  delay(1500);
14 }
```

SE o teste da linha 7 for verdadeiro, será executada a instrução da linha 8. Nesta linha será utilizado o método `println` do objeto `Serial`, que efetua a escrita de um valor passado como parâmetro (entre aspas) e pula uma linha (o `\n` ao final do `print` significa `line`, pule uma linha após realizar a escrita). O `delay` da linha 13 é somente para que as mensagens fiquem menos rápidas.

Teste !



Dúvidas



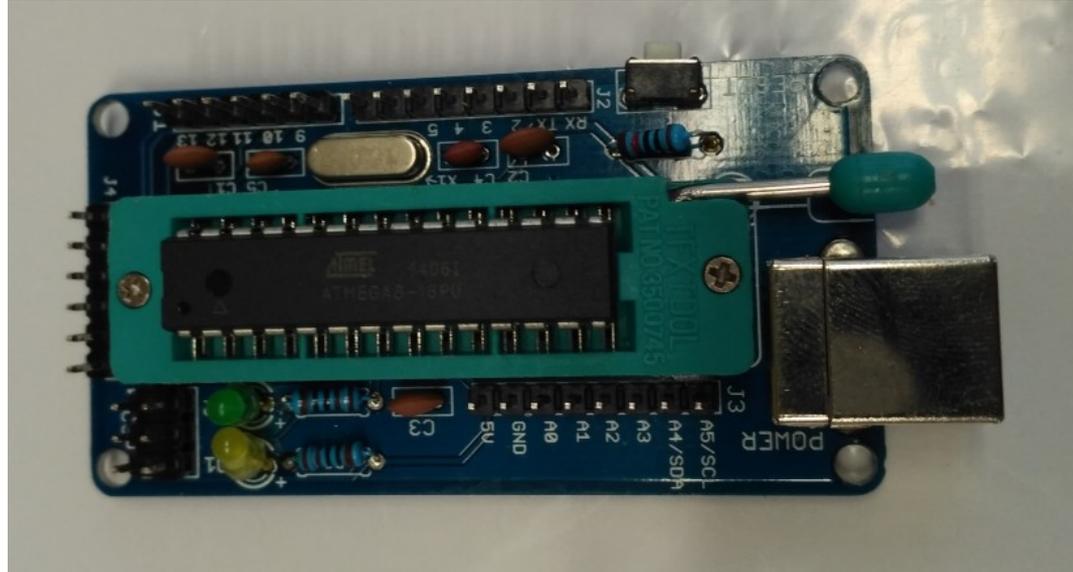
Se tiver dúvidas do que foi desenvolvido até o momento, tire-as agora, antes de prosseguirmos.

Caso contrário, vamos em frente...

Terminou seu protótipo?

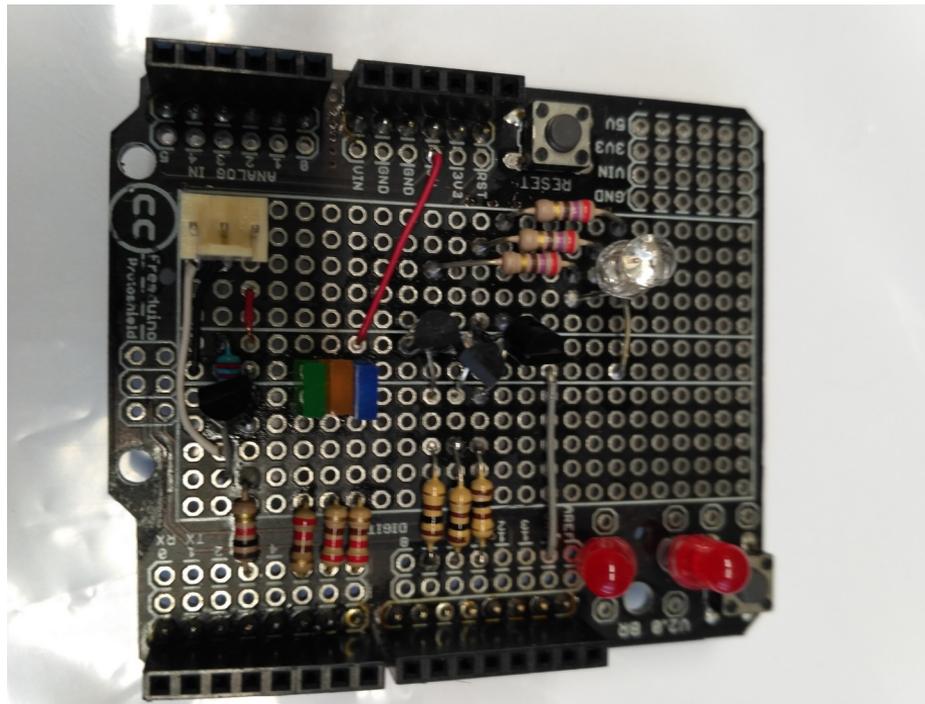


Gravação do código



Pode gravá-lo em um microcontrolador compatível, que será levado para sua placa definitiva, ou seu MVP!

Componentes



Também pode produzir uma versão em placas com solda, de forma que não ficará com fios soltos e será mais prático de demonstrar.

Dúvidas



Se tiver dúvidas do que foi desenvolvido até o momento, tire-as agora, antes de prosseguirmos.

Caso contrário, vamos em frente...

Parabéns!

